

Poznámky z přednášek  
Univerzita Karlova v Praze  
Matematicko-fyzikální fakulta

# Základy optimalizace BONUS <sup>1</sup>

Peter Černo, 2010  
petercerno@gmail.com

---

<sup>1</sup>v současnosti Základy spojité optimalizace

**Garant:** doc. RNDr. Libuše Grygarová, DrSc.

**E-mail:** Libuse.Grygarova@mff.cuni.cz

**Anotace:** Přehledová přednáška pokrývající základní oblasti optimalizace, včetně výpočetních metod. Na úlohy spadající pod tuto problematiku vede nesčetné množství problémů z téměř všech oborů lidské činnosti. Má velmi široké možnosti použití. Úvod k dalším přednáškám specializovaným na řešení jednotlivých tříd optimalizačních úloh.

НОПТОЧЬ ЗАКЛАДЫ ОПТИМИЗАЦИИ - СКУШКАÚLOHA LIN. PROGRAMOVANIA :

$$\begin{aligned} \max c^T x & & A \in \mathbb{R}^{m \times n}, c \in \mathbb{R}^n, b \in \mathbb{R}^m \\ Ax \leq b, x \geq 0 & & x \in \mathbb{R}^n. \end{aligned}$$

V ROVNICOVOM TVARE

$$\max c^T x, Ax = b, x \geq 0$$

PRÍČNÉ RIADKY  $A$  SÚ LINEÁRNE NEZÁVISLÉBÁZICKÉ PRÍPUSTNÉ RIEŠENIE  $x$  JE PRÍP. RIEŠENIE TAKE, ŽE  
 $\exists$  PRÍPUSTNÁ BÁZA  $B \in \binom{\{1, \dots, n\}}{m}$  ( $A_B$  JE REG.) :

$$j \notin B \Rightarrow x_j = 0$$

JE NAJVIAC JEDNO PRE DANÉ  $B$  :  $x_B = A_B^{-1} b$ NECH  $x_0$  JE LUBOVOLNÉ PRÍPUSTNÉ RIEŠENIE,  
TJ.  $Ax_0 = b, x_0 \geq 0$ , ~~+~~ ÚLOHA JE OHRANIČENÁ.POTOM EXISTUJE BÁZICKÉ PRÍPUSTNÉ RIEŠENIE  $\tilde{x}$   
TAKE, ŽE  $c^T \tilde{x} \geq c^T x_0$ .Z MNOŽINY VŠETKÝCH PRÍPUSTNÝCH  $x$  TAKÝCH,  
ŽE  $c^T x \geq c^T x_0$ , VBERME  $\tilde{x}$  S NAJVIACŠOU  
POČTOM NÚL, NECH  $K$  SÚ NENULOVÉ INDEXY  $\tilde{x}$ .PRE SPOR NECH SÚ STĺPCE  $A_k$  UN. ZÁVISLÉ  
 $\Rightarrow \exists w_k \neq 0 : A_k w_k = 0, A w = 0$ 

PREDPOKLADAJME, ŽE

a)  $c^T w \geq 0$

b)  $\exists j \in \{1, \dots, n\} : w_j < 0$

$$\text{OZNAČME } x(t) = \tilde{x} + t \cdot w$$

$$c^T x(t) = c^T \tilde{x} + t \cdot c^T w \geq c^T \tilde{x} \geq c^T x_0$$

$$A x(t) = A \tilde{x} + t \cdot A w = A \tilde{x} = b$$

PRE VHODNÉ  $t > 0$  DOSTANEME  $x(t) \geq 0$   
S VIAC NUANI AKO  $\tilde{x}$ , SPOR.  $\downarrow$

AK  $w \geq 0$  A  $c^T w \leq 0$ , STAČÍ VZIAŤ  $-w$   
NECH TEDA  $c^T w > 0$  A  $w \geq 0$ .

POTOM JE ÚLOHA ZREJME NEOHRANIČENÁ, SPOR.  $\downarrow$   $\square$

NECH  $B$  JE PRÍPUSTNÁ BÁZA. SIMPLEXOVA TABUĽKA  
 $T(B)$  JE SCHÉMA:

$$x_B = p + Q x_N$$

$$z = z_0 + r^T x_N$$

KTORÁ JE EKUIVALENTNÁ SO SÚSTAVOU:

$$A x = b$$

$$z = c^T x$$

---

$$A_B x_B + A_N x_N = b \Rightarrow x_B = A_B^{-1} b - A_B^{-1} A_N x_N$$

$$c^T x = c_B^T x_B + c_N^T x_N = c_B^T A_B^{-1} b - c_B^T A_B^{-1} A_N x_N + c_N^T x_N$$

$$p = A_B^{-1} b, \quad Q = -A_B^{-1} A_N, \quad z_0 = c_B^T A_B^{-1} b, \quad r^T = c_N^T - c_B^T A_B^{-1} A_N$$

JEDNOZNAČNOSŤ  $p, Q, z_0, r$  JE ZREJMA.

NOPTO46 ZÁKLADY OPTIMALIZÁCIE - SKÚŠKA

$$(P): \max c^T x, \quad Ax \leq b, \quad x \geq 0$$

$$(D): \min b^T y, \quad A^T y \geq c, \quad y \geq 0$$

ZREJTE AK  $x$  JE PRÍP. RIEŠ. (P) A  
 $y$  JE PRÍP. RIEŠ. (D), POTOM

SLABÁ VETA  
O DUALITE:

$$\left. \begin{array}{l} x^T A^T \leq b^T \Rightarrow x^T A^T y \leq b^T y \\ A^T y \geq c \Rightarrow x^T A^T y \geq x^T c = c^T x \end{array} \right\} \underline{\underline{c^T x \leq b^T y}}$$

SILNÁ VETA O DUALITE:

- (1) (P) JE NEPRÍPUSTNÁ, (D) JE NEPRÍPUSTNÁ
- (2) (P) JE NEPRÍPUSTNÁ, (D) JE PRÍPUSTNÁ NEOHRANIČENÁ
- (3) (P) JE PRÍPUSTNÁ NEOHRANIČENÁ, (D) JE NEPRÍPUSTNÁ
- (4) (P), (D) SÚ PRÍPUSTNÉ OHRANIČENÉ

PRE OPTIMÁLNE  $x^*, y^*$  PLATÍ  $c^T x^* = b^T y^*$ .

ZO SLABEJ VETY O DUALITE: AK (P) (RESP. (D))  
JE PRÍPUSTNÁ NEOHRANIČENÁ, POTOM (D) (RESP. (P))  
JE NEPRÍPUSTNÁ.

ZOSTÁVA MLÚČIT PRÍPADY:

- (P) (RESP. (D)) JE PRÍPUSTNÁ OHRANIČENÁ,  
(D) (RESP. (P)) JE NEPRÍPUSTNÁ

NECH (P) JE PRÍPUSTNÁ OHRANIČENÁ.

UVAŽUJTE  $\bar{c} \in \mathbb{R}^{n+m}$ ,  $\bar{c} = (c_1, \dots, c_n, 0, \dots, 0)^T$ ,  
 $\bar{A} \in \mathbb{R}^{m \times (n+m)}$   $\bar{A} = (A, I_m)$

A ÚLOHU V ROVNICOVOM TVARE

$$\max \bar{c}^T \bar{x}, \quad \bar{A} \bar{x} = b, \quad \bar{x} \geq 0, \quad (P)$$

KTORÁ JE EKVIVALENTNÁ S (P).

SIMPLEXOVÁ METÓDA NÁM NÁJDE OPTIMÁLNE RIEŠENIE (P).  
NECH  $\tau(B)$  JE POSLEDNÁ TABUĽKA,

$$\bar{x}_B = p + 0 \bar{x}_N$$

$$z = z_0 + w^T \bar{x}_N$$

KDE  $p = \bar{A}_B^{-1} b$ ,  $0 = -\bar{A}_B^{-1} \bar{A}_N$ ,  $z_0 = \bar{c}_B^T \bar{A}_B^{-1} b$ ,  $w^T = \bar{c}_N^T - \bar{c}_B^T \bar{A}_B^{-1} \bar{A}_N$ ,  
A  $w \leq 0$ .

POLOŽTE  $y^T = \bar{c}_B^T \bar{A}_B^{-1}$ . DOKÁŽTE, ŽE

$y$  JE OPTIMÁLNE PRÍPUSTNÉ RIEŠENIE DVAJNEJ ÚLOHY,

OPTIMALITA:  $c^T x = \bar{c}^T \bar{x} = \bar{c}_B^T \bar{A}_B^{-1} b = y^T b = \underline{\underline{b^T y}}$ .

PRÍPUSTNOSŤ: T.  $A^T y \geq c$ ,  $y \geq 0$

SA DA' VYADRIT' AKO  $\bar{A}^T y \geq \bar{c}$ , T.  $y^T \bar{A} \geq \bar{c}^T$

$$1) (y^T \bar{A})_B = y^T \bar{A}_B = \bar{c}_B^T \bar{A}_B^{-1} \bar{A}_B = \bar{c}_B^T$$

$$2) (y^T \bar{A})_N = y^T \bar{A}_N = \bar{c}_B^T \bar{A}_B^{-1} \bar{A}_N = \bar{c}_N^T - w \geq \bar{c}_N^T, \text{ KEĎŽE } w \leq 0.$$

$$\Rightarrow \underline{\underline{y^T \bar{A} \geq \bar{c}^T}}. \quad \square$$

VIDÍME TIEŽ, ŽE AK (P) (RESP. (D)) JE PRÍPUSTNÁ,  
OHRANIČENÁ, JE (D) (RESP. (P)) NUTNE PRÍPUSTNÁ.  
( $\Rightarrow$  A) OHRANIČENÁ)

NOPT 046 ZÁKLADY OPTIMALIZÁCIE - SKÚŠKA

FARKASOVA LEMMA: NECH  $A \in \mathbb{R}^{m \times n}$ ,  $b \in \mathbb{R}^m$ .

POTOM NASTANE PRAVE JEDNA Z MOŽNOSTÍ:

$$(F1) \exists x \in \mathbb{R}^n, x \geq 0: Ax = b.$$

$$(F2) \exists y \in \mathbb{R}^m: y^T A \geq 0^T \text{ \& } y^T b < 0.$$

OBE MOŽNOSTI PLATIT NEMÔŽU:

$$y^T A \geq 0 \Rightarrow y^T A x \geq 0 \text{ PRE } x \geq 0 \text{ (LEUBOWICNE')}$$

$$\text{V KDEŽTO } y^T b < 0, \text{ TAKŽE } Ax \neq b.$$

FARKASOVA LEMMA (VARIANTA): NECH  $A \in \mathbb{R}^{m \times n}$ ,  $b \in \mathbb{R}^m$ .

$$\text{POTOM: } \exists x \in \mathbb{R}^n: x \geq 0, Ax \leq b \Leftrightarrow$$

$$\forall y \in \mathbb{R}^m, y \geq 0: y^T A \geq 0^T \Rightarrow y^T b \geq 0$$

$$\text{POLOŽME } \bar{A} = (A, I_m) \in \mathbb{R}^{m \times (n+m)}.$$

$$\text{POTOM } \exists x \in \mathbb{R}^n: x \geq 0, Ax \leq b \Leftrightarrow$$

$$\Leftrightarrow \exists \bar{x} \in \mathbb{R}^{n+m}: \bar{x} \geq 0, \bar{A} \bar{x} = b \Leftrightarrow$$

$$\Leftrightarrow \forall y \in \mathbb{R}^m: y^T \bar{A} \geq 0^T \Rightarrow y^T b \geq 0 \Leftrightarrow$$

$$\Leftrightarrow \forall y \in \mathbb{R}^m, y \geq 0: y^T A \geq 0^T \Rightarrow y^T b \geq 0. \quad \square$$

SILNÁ VETA O DUALITE:

NECH (P) JE PRÍPUSTNÁ, OHRANIČENÁ

$\Rightarrow$  EXISTUJE OPTIMÁLNE REŠENIE  $x^*$ .

$$\text{OZNACME } z = c^T x^*$$

SÚSTAVA  $Ax \leq b$ ,  $c^T x \geq \rho + \varepsilon$  MA' NEZÁPORNÉ RIEŠENIE PRE  $\varepsilon = 0$ , KDEŽTO PRE  $\varepsilon > 0$  VŽ NEĽA'.

OZNAČME  $\bar{A} = \begin{pmatrix} A \\ -c^T \end{pmatrix}$ ,  $\bar{b}_\varepsilon = \begin{pmatrix} b \\ -\rho - \varepsilon \end{pmatrix}$ .

$\exists x \in \mathbb{R}^n, x \geq 0 : \bar{A}x \leq \bar{b}_0 \Rightarrow$  (FARKASOVA LEMMA)

$\forall \bar{y} \in \mathbb{R}^{m+1}, \bar{y} \geq 0 : \bar{y}^T \bar{A} \geq 0 \Rightarrow \bar{y}^T \bar{b}_0 \geq 0$ .

NA DRUHED STRANE  $\exists x \in \mathbb{R}^n, x \geq 0 : \bar{A}x \leq \bar{b}_\varepsilon$  PRE  $\varepsilon > 0$  <sup>LUBOVOLNÉ</sup>  
 $\Rightarrow \exists \bar{y} = \begin{pmatrix} u \\ z \end{pmatrix} \in \mathbb{R}^{m+1} : \bar{y} \geq 0, \bar{y}^T \bar{A} \geq 0$  &  $\bar{y}^T \bar{b}_\varepsilon < 0$ .

$\begin{pmatrix} u \\ z \end{pmatrix} \begin{pmatrix} A \\ -c^T \end{pmatrix} \geq 0$  NÔŽNE TIEŽ ZAPÍSAŤ AKO:

$$u^T A - z \cdot c^T \geq 0, \text{ T. } \boxed{u^T A \geq z \cdot c^T}$$

$\begin{pmatrix} u \\ z \end{pmatrix} \begin{pmatrix} b \\ -\rho - \varepsilon \end{pmatrix} < 0$  NÔŽNE ZAPÍSAŤ AKO:

$$u^T b - z(\rho + \varepsilon) < 0, \text{ T. } \boxed{u^T b < z(\rho + \varepsilon)}$$

PRÍČOM  $\bar{y} \geq 0$ , T.  $\boxed{u \geq 0}, \boxed{z \geq 0}$

KEDŽE  $\bar{y}^T A \geq 0$ , NUTNE  $\bar{y}^T \bar{b}_0 \geq 0$ , T.

$$\boxed{u^T b \geq z \cdot \rho}$$

IHNEĎ VIDÍME, ŽE  $\boxed{z > 0}$ .

POLOŽME  $v := \frac{1}{z} \cdot u$ .

MÁME  $v \geq 0, v^T A \geq c^T$ , T.  $A^T v \geq c$

$$A \rho \leq b^T v < \rho + \varepsilon$$

JEDNAK VIDÍME, ŽE  $v$  JE PRÍPUSŤNÉ RIEŠENIE (D) A JEDNAK SA NEDE  $\Rightarrow$  (D) JE OHRANIČENÁ

LUBOVOLNÉ BLÍZKO PRIBLÍŽIŤ OPTIMU  $\rho$  ÚLOHY (P)

$\Rightarrow$  EXISTUJE OPTIMÁLNE RIEŠENIE  $y^*$  ÚLOHY (D).  
 A MUSÍ BYŤ  $b^T y^* = \rho$ .



NOPTO46 ZÁKLADY OPTIMALIZÁCIE - SKÚŠKA

$$\min c^T x, \quad Ax = b, \quad x \geq 0 \quad c \in \mathbb{R}^n, A \in \mathbb{R}^{m \times n}, b \in \mathbb{R}^m$$

NECH  $B$  JE PRÍPUSTNÁ BAZA.

$$\text{rank } A = m$$

$$A_B x_B + A_N x_N = b$$

$$x_B = A_B^{-1} b - A_B^{-1} A_N x_N$$

$$c = c_B^T x_B + c_N^T x_N = c_B^T A_B^{-1} b + (c_N^T - c_B^T A_B^{-1} A_N) x_N$$

OZNAČME  $d_0 = A_B^{-1} b$ ,  $D = A_B^{-1} A_N$ ,  $c_0 = c_B^T A_B^{-1} b$

TABULKA SIMPLEXOVEJ METÓDY

|             | $c_B^T$<br>$x_B^T$ | $c_N^T$<br>$x_N^T$ |                 |
|-------------|--------------------|--------------------|-----------------|
| $c_B$ $x_B$ | 1 0 ... 0          | D                  | d <sub>0</sub>  |
|             | 0 1 ... 0          |                    |                 |
|             | ...                |                    |                 |
|             | 0 0 ... 1          |                    |                 |
|             | 0 0 ... 0          | $c_N^T - z_N^T$    | -c <sub>0</sub> |

STÚPEC PRAVICH STRAN  
(NULÝ STÚPEC)

KRITERIÁLNY RIADOK

$z_N^T = c_B^T \cdot D$

VIDÍME, ŽE PLATÍ :

$$(I_m, D) \begin{pmatrix} x_B \\ x_N \end{pmatrix} = d_0$$

$$(0_m^T, c_N^T - z_N^T) \begin{pmatrix} x_B \\ x_N \end{pmatrix} = -c_0 + c$$

$$c = c_0 + (c_N^T - z_N^T) x_N$$

A TAKISTO :

$$c_B^T - c_B^T I_m = 0_m^T$$

$$c_N^T - c_B^T D = c_N^T - z_N^T$$

$$0 - c_B^T d_0 = -c_0$$

$d_0 \geq 0$  .. PRÍPUSTNÉ BAZICKÉ RIEŠENIE

$d_0 > 0$  .. NEDEGENEROVANÉ PRÍP. BAZ. RIEŠENIE

|           |         |         |     |     |                 |           |        |
|-----------|---------|---------|-----|-----|-----------------|-----------|--------|
|           | $C_B^T$ | $C_N^T$ |     |     |                 |           |        |
|           | $x_B^T$ | $x_N^T$ |     |     | $d_0$           |           |        |
| $C_B x_B$ | 1       | 0       | ... | 0   | $d_{1r}$        | $d_{10}$  |        |
|           | 0       | 1       | ... | 0   | $d_{2r}$        | $d_{20}$  |        |
|           | ...     | ...     | ... | ... | $\vdots$        |           |        |
|           | 0       | 0       | ... | 1   | $d_{nr}$        | $d_{n0}$  |        |
|           | 0       | 0       | ... | 0   | $C_N^T - Z_N^T$ | $G - Z_r$ | $-C_0$ |

$$x_B = A_B^{-1} b - A_B^{-1} A_N x_N =$$

$$= \underline{d_0 - D x_N}$$

$$C = C_B^T A_B^{-1} b + (C_N^T - C_B^T A_B^{-1} A_N) x_N =$$

$$= \underline{C_0 + (C_N^T - Z_N^T) x_N}$$

NECH  $x_B = (x_{n_1}, x_{n_2}, \dots, x_{n_m})^T$ ,

$x_N = (x_{m+1}, \dots, x_n)^T$

$B = \{1, \dots, m\}$   
 $N = \{m+1, \dots, n\}$

$$\Rightarrow \forall i \in B : x_i = d_{i0} - \sum_{j \in N} d_{ij} x_j$$

$$C = \underline{C_0 + \sum_{j \in N} (c_j - z_j) x_j}$$

1. VETA SM : AK  $C_N - Z_N \geq 0$ , POTOM  $C_0$  JE OPTIMÁLNE
2. VETA SM : AK  $\exists j \in N : c_j - z_j < 0$ ,  $\forall i \in B d_{ij} \leq 0 \Rightarrow$  NEOHRANICENOST
3. VETA SM : NECH  $c_j - z_j < 0$ . (OSTATNÉ  $x_j = 0$ )  
 ZVOLNE NEJAKÉ  $x_j > 0$ . POTOM SA  $C$  ZRÉŠŤE ZMENŠI  
 MUSÍ VŠAK BYŤ  $x_i = d_{i0} - d_{ij} x_j \geq 0 \quad \forall i \in B$ .  
 T. PRE  $d_{ij} > 0 \quad x_j \leq \frac{d_{i0}}{d_{ij}} \Rightarrow$  KĽÚČOVÝ RIADOK  $\frac{d_{i0}}{d_{ij}}$

NOPT 046 ZÁKLADY OPTIMALIZÁCIE - SKÚŠKA

MAJME ZVOLENÉ  $r \in N : c_r - z_r < 0$ , A NECH

$s \in B : d_{sr} > 0, \frac{d_{s0}}{d_{sr}} = \min_{i \in B, d_{ir} > 0} \frac{d_{i0}}{d_{ir}}$

URČE KLÍČOVÝ RIADOK.

|   |     |     |     |     |     |             |  |          |
|---|-----|-----|-----|-----|-----|-------------|--|----------|
|   | R   |     |     |     |     | r           |  |          |
|   | 1   | 0   | ... | 0   |     | $d_{1r}$    |  | $d_{10}$ |
|   | 0   | 1   | ... | 0   |     | $d_{2r}$    |  | $d_{20}$ |
|   | ... | ... | ... | ... |     | ...         |  | ...      |
| s | 0   | 0   | 1   | ... | 0   | $d_{sr}$    |  | $d_{s0}$ |
|   | ... | ... | ... | ... | ... | ...         |  | ...      |
|   | 0   | 0   | ... | ... | 1   | $d_{nr}$    |  | $d_{n0}$ |
|   | 0   | 0   | ... | ... | 0   | $c_r - z_r$ |  | $-c_0$   |

$d_{sr}$  JE PIVOT. TRANSFORMÁCIA ST:

S-TÝ RIADOK VIDEĽNE ČÍSLON  $d_{sr}$ , T.  $R'_s := \frac{1}{d_{sr}} \cdot R_s$

PRE  $j \in N$  JE  $d'_{sj} = \frac{1}{d_{sr}} \cdot d_{sj}$ , SPECIÁLNE  $d'_{sr} = 1$ .

$d'_{s0} = \frac{1}{d_{sr}} \cdot d_{s0}$

PRE  $i \neq s$  JE  $R'_i := R_i - d_{ir} \cdot \frac{1}{d_{sr}} \cdot R_s$

TAKŽE  $d'_{ij} = d_{ij} - \frac{d_{ir}}{d_{sr}} \cdot d_{sj}$ ,  $d'_{i0} = d_{i0} - \frac{d_{ir}}{d_{sr}} \cdot d_{s0} \geq 0$

SPECIÁLNE  $d'_{ir} = d_{ir} - \frac{d_{ir}}{d_{sr}} \cdot d_{sr} = 0$ . TAKISTO  $c_r - z_r = 0$

SPECIÁLNE  $-c'_0 = -c_0 - (c_r - z_r) \cdot \frac{d_{s0}}{d_{sr}}$

PRE DEGENEROVANÉ  $d_{s0}$  BY PRE  $d_{s0} = 0$  VYSLO  $-c'_0 = -c_0$

|     | s   |     |                          | j   |     |                                       | r   |     |                                       |     |     |     |     |                          |     |     |     |
|-----|-----|-----|--------------------------|-----|-----|---------------------------------------|-----|-----|---------------------------------------|-----|-----|-----|-----|--------------------------|-----|-----|-----|
| 1   | 0   | ... | 0                        | ... | ... | 0                                     | ... | ... | 0                                     | ... | ... | ... | ... | 0                        | ... | ... | ... |
| 0   | 1   | ... | 0                        | ... | ... | 0                                     | ... | ... | 1                                     | ... | ... | ... | ... | 0                        | ... | ... | ... |
| ... | ... | ... | ...                      | ... | ... | ...                                   | ... | ... | ...                                   | ... | ... | ... | ... | ...                      | ... | ... | ... |
| ... | ... | ... | ...                      | ... | ... | ...                                   | ... | ... | ...                                   | ... | ... | ... | ... | ...                      | ... | ... | ... |
| 0   | 0   | ... | 1                        | ... | ... | 0                                     | ... | ... | 1                                     | ... | ... | ... | ... | 0                        | ... | ... | ... |
|     |     |     | $-\frac{(r-2r)}{d_{sr}}$ |     |     | $-\frac{(s-2s)}{d_{sr}}$              |     |     | $-\frac{(r-2r)}{d_{sr}}$              |     |     |     |     | $-\frac{(s-2s)}{d_{sr}}$ |     |     |     |
|     |     |     | $\frac{1}{d_{sr}}$       |     |     | $\frac{d_{sj}}{d_{sr}}$               |     |     | $\frac{d_{sr}}{d_{sr}}$               |     |     |     |     | $\frac{d_{so}}{d_{sr}}$  |     |     |     |
|     |     |     | $-\frac{d_{sr}}{d_{sr}}$ |     |     | $-\frac{d_{ij} \cdot d_{sj}}{d_{sr}}$ |     |     | $-\frac{d_{io} \cdot d_{so}}{d_{sr}}$ |     |     |     |     | $-\frac{d_{sr}}{d_{sr}}$ |     |     |     |
|     |     |     | $-\frac{(r-2r)}{d_{sr}}$ |     |     | $-\frac{(s-2s)}{d_{sr}}$              |     |     | $-\frac{(r-2r)}{d_{sr}}$              |     |     |     |     | $-\frac{(s-2s)}{d_{sr}}$ |     |     |     |

$$\forall i \in R: x_i + \sum_{j \in N} d_{ij} x_j = d_{i0}$$

$$-c^T x + \sum_{j \in N} (c_j - z_j) x_j = -c_0$$

NOPT046 ZÁKLADY OPTIMALIZÁCIE - SKÚŠKA

ZMENA TRANSFORMÁCIE ST, KEĎ VYNECHÁME  $I_m$

T:

|       |       |             |             |          |
|-------|-------|-------------|-------------|----------|
|       |       | $x_N$       |             |          |
|       |       | $x_r$       | $r \in N$   |          |
|       |       | $\vdots$    |             | $d_{l0}$ |
| $x_B$ | $x_s$ | $\dots$     | $d_{sr}$    | $\dots$  |
|       |       | $\vdots$    |             |          |
|       |       | $c_N - z_N$ | $c_r - z_r$ | $-c_0$   |

$s \in B$

T':

|              |             |                                   |                                   |         |  |
|--------------|-------------|-----------------------------------|-----------------------------------|---------|--|
|              |             | $x_j \in N'$                      | $x_s \in N'$                      |         |  |
|              |             | <del><math>x_j \in N</math></del> | <del><math>x_r \in N</math></del> |         |  |
|              |             | $\vdots$                          | $\vdots$                          |         |  |
|              |             | $\dots$                           | $d'_{is} = \frac{d_{ir}}{d_{sr}}$ | $\dots$ | $d'_{i0} = \frac{d_{i0}}{d_{sr}}$                  |
|              |             | $\vdots$                          | $\vdots$                          |         | $\vdots$   |
| $x_i \in B'$ | $x_i \in B$ | $d'_{ij} = \frac{d_{ij}}{d_{sr}}$ | $d'_{rs} = \frac{1}{d_{sr}}$      | $\dots$ | $d'_{r0} = \frac{d_{r0}}{d_{sr}}$                  |
|              |             | $\vdots$                          | $\vdots$                          |         | $\vdots$   |
|              |             | $c_{N'} - z_{N'}$                 | $-\frac{c_r - z_r}{d_{sr}}$       |         | $-c'_0 = -c_0 - \frac{(c_r - z_r) d_{s0}}{d_{sr}}$ |

$B' = B \setminus \{s\} \cup \{r\}$   
 $N' = N \setminus \{r\} \cup \{s\}$

T:

$C_j$        $C_r$        $C_0$   
 $x_j$        $x_r, r \in N$

|       |           |                  |  |                  |          |
|-------|-----------|------------------|--|------------------|----------|
|       |           |                  |  |                  | $d_{i0}$ |
| $R_i$ | $x_i$     | $d_{ij}$         |  | $d_{ir}$         |          |
| $R_s$ | $x_s$     | $d_{sj}$         |  | $d_{sr}$         | $d_{s0}$ |
|       | $s \in B$ |                  |  |                  |          |
| $R_0$ |           | $\tilde{d}_{ij}$ |  | $\tilde{d}_{ir}$ | $d_{00}$ |

$C'_j$        $C'_s$        $C'_0$   
 $x_j$        $x_s, s \in N'$

|        |            |                   |  |                   |           |
|--------|------------|-------------------|--|-------------------|-----------|
|        |            |                   |  |                   | $d'_{i0}$ |
| $R'_i$ | $x_i$      | $d'_{ij}$         |  | $d'_{is}$         |           |
| $R'_r$ | $x_r$      | $d'_{rj}$         |  | $d'_{rs}$         | $d'_{r0}$ |
|        | $r \in B'$ |                   |  |                   |           |
| $R'_0$ |            | $\tilde{d}'_{ij}$ |  | $\tilde{d}'_{rs}$ | $d'_{00}$ |

$$B' = B \setminus \{s\} \cup \{r\}$$

$$N' = N \setminus \{r\} \cup \{s\}$$

$$d'_{ij} = d_{ij} - d_{ir} \cdot \frac{d_{sj}}{d_{sr}} \quad i \neq r, j \neq s$$

$$d'_{is} = -\frac{d_{ir}}{d_{sr}} \quad i \neq r$$

$$d'_{i0} = d_{i0} - d_{ir} \cdot \frac{d_{s0}}{d_{sr}} \quad i \neq r$$

$$d'_{rj} = \frac{d_{sj}}{d_{sr}} \quad j \neq s$$

$$d'_{rs} = \frac{1}{d_{sr}}$$

$$d'_{r0} = \frac{d_{s0}}{d_{sr}}$$

$$\tilde{d}'_{0j} = \tilde{d}_{0j} - \tilde{d}_{0r} \cdot \frac{d_{sj}}{d_{sr}} \quad j \neq s$$

$$\tilde{d}'_{0s} = -\frac{\tilde{d}_{0r}}{d_{sr}}$$

$$d'_{00} = d_{00} - \tilde{d}_{0r} \cdot \frac{d_{s0}}{d_{sr}}$$

# NOPTO46 ZAKLADY OPTIMALIZÁCIE - SKÚŠKA

VIENE, ŽE V TABULKE T PLATÍ:

$$\begin{aligned} \forall i \in B \quad x_i + \sum_{j \in N} d_{ij} x_j &= d_{i0} & x_B + D x_N &= d_{i0} \\ -c^T x + \sum_{j \in N} (c_j - z_j) x_j &= -c_0 & -c^T x + (c_N^T - c_B^T D) x_N &= -c_0 \end{aligned}$$

LÁHKO NAHLADNUT, ŽE PO TRANSFORMÁCII DO T' PLATÍ:

$$\begin{aligned} \forall i \in B' \quad x_i + \sum_{j \in N'} d'_{ij} x_j &= d'_{i0} & x_{B'} + D' x_{N'} &= d'_{i0} \\ -c^T x + \sum_{j \in N'} (c_j - z'_j) x_j &= -c'_0 & -c^T x + (\text{KRIT. RIAD.})' \cdot x_{N'} &= -c'_0 \end{aligned}$$

PRÍČOM  $(c_j - z'_j)' = \begin{cases} (c_j - z_j) - (c_r - z_r) d_{sj} / d_{sr} & \text{PRE } j \in N', j \neq s \\ -(c_r - z_r) / d_{sr} & \text{PRE } j = s \end{cases}$

MUSÍME VŠAK EŠTE NAHLADNUT, ŽE:  $(\text{KRIT. RIADOK})' =$   
 $= (c_{N'}^T - z_{N'}^T)' = \underline{\underline{c_{N'}^T - c_{B'}^T D'}}$

PRE  $j \in N', j \neq s$  MAJEME:

$$(*) = c_j - \sum_{i \in B'} c_i \cdot d'_{ij} = c_j - \left[ \sum_{i \in B', i \neq r} c_i \cdot (d_{ij} - d_{ir} \frac{d_{sj}}{d_{sr}}) \right] - c_r \cdot \frac{d_{sj}}{d_{sr}}$$

PRÍČOM VIENE, ŽE  $c_j - z_j = c_j - \sum_{i \in B} c_i \cdot d_{ij} =$   
 $= c_j - \left[ \sum_{i \in B', i \neq r} c_i \cdot d_{ij} \right] - c_s \cdot d_{sj} \quad \forall j \in N.$

$$(*) = c_j - \left[ \left( \sum_{i \in B', i \neq r} c_i \cdot d_{ij} \right) - \frac{d_{sj}}{d_{sr}} \cdot \left( \sum_{i \in B', i \neq r} c_i \cdot d_{ir} \right) \right] - c_r \cdot \frac{d_{sj}}{d_{sr}}$$

KEDŽE  $j \in N', j \neq s$ , NUTNIE  $j \in N$ . (AVŠAK  $j \neq r$ ).

$$\begin{aligned} \Rightarrow (*) &= c_j - \left[ (c_j - (c_j - z_j) - c_s \cdot d_{sj}) - \frac{d_{sj}}{d_{sr}} (c_r - (c_r - z_r) - c_s \cdot d_{sr}) \right] - \\ &\quad - c_r \cdot \frac{d_{sj}}{d_{sr}} = \\ &= c_j - \left[ z_j - \cancel{c_s \cdot d_{sj}} - \frac{d_{sj}}{d_{sr}} z_r + \frac{d_{sj}}{d_{sr}} \cdot \cancel{c_s \cdot d_{sr}} \right] - c_r \cdot \frac{d_{sj}}{d_{sr}} = \\ &= c_j - z_j - (c_r - z_r) d_{sj} / d_{sr} = (c_j - z_j)' \quad \square \end{aligned}$$

PRE  $j \in N'$ ,  $j = s$  MÁME

$$(\bar{x}) = c_s - \sum_{i \in B'} c_i \cdot d'_{is} = c_s - \left[ \sum_{i \in B', i \neq r} c_i \cdot \left(-\frac{d_{ir}}{d_{sr}}\right) \right] - c_r \cdot \frac{1}{d_{sr}}$$

$$\text{PRICOM } c_r - z_r = c_r - \sum_{i \in B'} c_i \cdot d_{ir} = \\ = c_r - \left[ \sum_{i \in B', i \neq r} c_i \cdot d_{ir} \right] - c_s \cdot d_{sr}.$$

$$(\bar{x}) = c_s - \left[ -\frac{1}{d_{sr}} \cdot (c_r - (c_r - z_r) - c_s \cdot d_{sr}) \right] - c_r \cdot \frac{1}{d_{sr}} = \\ = c_s + \frac{1}{d_{sr}} (z_r - c_s \cdot d_{sr}) - c_r \cdot \frac{1}{d_{sr}} = -\frac{c_r - z_r}{d_{sr}} = (c_s - z_s)'. \quad \square$$

DOKÁZALI SME, ŽE PO TRANSFORMÁCII  
JE (KRITERIÁLNY RIADOK)  $= c_{N'}^T - c_{B'}^T \cdot D'$

$$\text{TAKISTO: } x_{B'} + D' \cdot x_{N'} = d'_0, \\ (c_{N'}^T - c_{B'}^T \cdot D') \cdot x_{N'} = c^T x - c'_0$$

POSLEDNÚ VEC, KTORÚ CHCEME NAHLIADNÚT JE,

$$\text{ŽE } 0 - c_{B'}^T \cdot d'_0 = -c'_0 :$$

$$c_{B'}^T \cdot d'_0 = c_{B'}^T \cdot (x_{B'} + D' \cdot x_{N'}) = \\ = c_{B'}^T \cdot x_{B'} + c_{B'}^T \cdot D' \cdot x_{N'} = \\ = \underbrace{c_{B'}^T \cdot x_{B'} + c_{N'}^T \cdot x_{N'} - c^T x}_{0} + c'_0 = c'_0. \quad \square$$



# NOPTO46 ZAKLADY OPTIMALIZÁCIE - SKÚŠKA

## DUALNÁ SIMPLEXOVÁ METÓDA

(P)  $\max_{M_1} c^T x \quad M_1 = \{x \in \mathbb{R}^n \mid Ax \leq b, x \geq 0\}$

(D)  $\min_{M_2} b^T y \quad M_2 = \{y \in \mathbb{R}^m \mid A^T y \geq c, y \geq 0\}$

(P')  $\max_{M_1'} c^T x \quad M_1' = \left\{ \begin{pmatrix} x \\ x' \end{pmatrix} \in \mathbb{R}^{n+m} \mid Ax + x' = b, \begin{pmatrix} x \\ x' \end{pmatrix} \geq 0 \right\}$

(D')  $\min_{M_2'} b^T y \quad M_2' = \left\{ \begin{pmatrix} y \\ y' \end{pmatrix} \in \mathbb{R}^{n+m} \mid -A^T y + y' = -c, \begin{pmatrix} y \\ y' \end{pmatrix} \geq 0 \right\}$

1. ST:

$y' = \bar{y}_N$   
 $x = \bar{x}_N$

$B = \{n+1, n+2, \dots, n+m\}$   
 $N = \{1, 2, 3, \dots, n\}$

|                 |             |        |     |
|-----------------|-------------|--------|-----|
| $x = \bar{x}_B$ | $x'$        | $A$    | $b$ |
|                 | $\bar{x}_B$ | $-c^T$ | $0$ |

$\bar{x} = \begin{pmatrix} x \\ x' \end{pmatrix}, \quad \bar{y} = \begin{pmatrix} y \\ y' \end{pmatrix}$   
 $\bar{c} = \begin{pmatrix} +c \\ 0 \end{pmatrix}, \quad \bar{b} = \begin{pmatrix} 0 \\ b \end{pmatrix}$

$\bar{x}_B + A \bar{x}_N = b$   
 $(-c^T) \cdot \bar{x}_N = +0 - c^T \bar{x}$   
 $\bar{y}_N^T - \bar{y}_B^T A = -c^T$   
 $\bar{y}_B^T b = +0 + \bar{b}^T \bar{y}$

KEĎ POLOŽÍME  $\bar{x}_N = 0$ , DOSTANEME  
BAZICKÉ RIEŠENIE (P)  $x = 0, x' = b$

KEĎ POLOŽÍME  $\bar{y}_B = 0$ , DOSTANEME  
BAZICKÉ RIEŠENIE (D')  $y = 0, y' = -c$

+  
ÚČELOVÉ F.CIE.  
(P'), RESP. (D')  
V  $x^*$ , RESP.  $y^*$   
= doo.

KEĎ  $c \leq 0$ , POTOM JE TO BAZICKÉ PRÍPUSTNÉ RIEŠENIE

MAJME JT V  $k$ -TOM KROKU :

$$\bar{y}_B \quad \bar{x}_B \quad \begin{array}{|c|c|} \hline & \begin{array}{c} \bar{y}_N \\ \bar{x}_N \end{array} \\ \hline D & d_{l0} \\ \hline \bar{d}_{l0}^T \geq 0 & d_{o0} \\ \hline \end{array}$$

PRÍČOM :

$$\begin{array}{l} \bar{x}_B + D \bar{x}_N = d_{l0} \quad (1a) \\ \bar{c}^T \bar{x} = d_{o0} - \bar{d}_{l0}^T \bar{x}_N \quad (1b) \end{array} \left. \begin{array}{l} \\ \end{array} \right\} \begin{array}{l} \text{SÚ EKVIVALENTNÉ} \\ Ax + x' = b \end{array}$$

$$\begin{array}{l} \bar{y}_N^T - \bar{y}_B^T D = \bar{d}_{l0}^T \quad (2a) \\ \bar{b}^T \bar{y} = d_{o0} + \bar{y}_B^T \cdot d_{l0} \quad (2b) \end{array} \left. \begin{array}{l} \\ \end{array} \right\} \begin{array}{l} \text{SÚ EKVIVALENTNÉ S} \\ -A^T y + y' = -c \end{array}$$

(1c) KEĎ POLOŽÍME  $\bar{x}_N = 0$ , DOJANEME  
BAZICKÉ RIEŠENIE (P')  $(\bar{x}_B, \bar{x}_N)^* = (d_{l0}, 0)$

(2c) KEĎ POLOŽÍME  $\bar{y}_B = 0$ , DOJANEME  
PRÍPUSTNÉ BAZICKÉ RIEŠENIE (D')  $(\bar{y}_B, \bar{y}_N)^* = (0, \bar{d}_{l0})$

(3) ÚČELOVÁ FUNKCIA (P') V BODE  $x^* =$  HODNOTE  
ÚČELOVEJ FUNKCII (D') V BODE  $y^* = d_{o0}$ .

UVEDENÉ TVRDENIA ZREJME PLATIA V 1. ST. DSN.

NOPT 046 ZÁKLADY OPTIMALIZÁCIE - SKÚŠKA

1. VETA DSI: AK  $d_{s0} \geq 0$ , POTON  $(\bar{x}_B, \bar{x}_N)^*$ ,  $(\bar{y}_B, \bar{y}_N)^*$  SÚ OPTIMÁLNYMI RIEŠENÍMI (P'), (D').

2. VETA DSI: AK  $\exists s \in B : d_{s0} < 0$  A  $\forall j \in N : d_{sj} \geq 0$ , POTON NEEXISTUJE OPT. RIEŠENIE (P'), ANI (D').

$x_s = d_{s0} - \sum_{j \in N} d_{sj} x_j < 0$  PRE  $\forall \bar{x} \in M_1' \Rightarrow M_1' = \emptyset$   
 $\Rightarrow$  (D') JE BUĎ NEOHRANIČENÁ, ALEBO NEPRÍPUSTNÁ.

2. VETA DSI: NECH  $s \in B$ ,  $d_{s0} < 0$

A  $r \in N : \frac{d_{or}}{|d_{sr}|} = \min_{j \in N, d_{sj} < 0} \left( \frac{d_{oj}}{|d_{sj}|} \right)$

KEĎ TRANSFORMUJEME TABULKU PODĽA PIVOTA  $d_{sr}$  DOSTANEME TABULKU:

|             |                |                          |           |
|-------------|----------------|--------------------------|-----------|
|             |                | $\bar{y}_{N'}$           |           |
|             |                | $\bar{x}_{N'}$           |           |
| $\bar{y}_s$ | $\bar{x}_{B'}$ | D'                       | $d'_{s0}$ |
|             |                | $\tilde{d}'_{s0} \geq 0$ | $d'_{o0}$ |

KDE  $B' = B \setminus \{s\} \cup \{r\}$   
 $N' = N \setminus \{r\} \cup \{s\}$ .

A PLATÍ, ŽE:  $\tilde{d}'_{s0} \geq 0$ ,

$\bar{x}_{B'} + D' \bar{x}_{N'} = d'_{s0}$  (1a')  $\sim$  (1a)

$\bar{c}^T \bar{x} = d'_{o0} - \tilde{d}'_{s0} \bar{x}_{N'}$  (1b')  $\sim$  (1b)

$\bar{y}_{N'} - \bar{y}_{B'}^T D' = \tilde{d}'_{s0}^T$  (2a')  $\sim$  (2a)

$\bar{b}^T \bar{y} = d'_{o0} + \bar{y}_{B'}^T \cdot d'_{s0}$  (2b')  $\sim$  (2b)

$d'_{o0} \leq d_{o0}$   
 A AK NENASTÁVA DEGENERÁCIA, TAKTIEŽ  $d'_{o0} < d_{o0}$ .

$\Rightarrow$  DŮSLEDKY: (1c'), (2c'), (3')

(1a') ~ (1a) PLYNIE Z TOHO, ŽE PRI TRANSFORMAČII ROBIŤE EKUIVALENTNÉ RIADKOVÉ ÚPRAVY

$$(1b') \sim (1b) \equiv \bar{c}^T \bar{x} + \hat{d}_0^T \bar{x}_N = d_{00} \sim \bar{c}^T \bar{x} + \tilde{d}_0^T \bar{x}_N = d_{00}$$

PLYNIE Z TOHO, ŽE K PŮVODNÉMU RIADKU (1b)

IBA PŘIPOČITÁVAME IDENTITU  $L=R$ .

AUTOMATICKY HNEDĚ DOSTÁVAME (1c') AKO DOSLEDEK (1a'), (1b').

$$(2a') \sim (2a), \text{ T. } \bar{y}_{N'}^T - \bar{y}_B^T D' = \tilde{d}_0^T \sim \bar{y}_{N'}^T - \bar{y}_B^T D = \hat{d}_0.$$

NECH  $i \in B, i \neq s \Rightarrow i \in B'$ ,  $j \in N, j \neq r \Rightarrow j \in N'$ .

TRANSFORMAČNÉ VZORCE DÁVADŮ:

$$d'_{ij} = d_{ij} - d_{ir} \cdot \frac{d_{sj}}{d_{sr}} \quad \text{PRE } j \neq r, j \neq s$$

$$d'_{is} = -\frac{d_{ir}}{d_{sr}} \quad \text{PRE } i \neq r$$

$$d'_{io} = d_{io} - d_{ir} \cdot \frac{d_{so}}{d_{sr}} \quad \text{PRE } i \neq r$$

$$d'_{rj} = \frac{d_{sj}}{d_{sr}} \quad \text{PRE } j \neq s$$

$$d'_{rs} = \frac{1}{d_{sr}}$$

$$d'_{ro} = \frac{d_{so}}{d_{sr}}$$

$$\tilde{d}'_{0j} = \tilde{d}_{0j} - \tilde{d}_{0r} \cdot \frac{d_{sj}}{d_{sr}} \quad \text{PRE } j \neq s$$

$$\tilde{d}'_{0s} = -\frac{\tilde{d}_{0r}}{d_{sr}}$$

$$d'_{00} = d_{00} - \tilde{d}_{0r} \cdot \frac{d_{so}}{d_{sr}}$$

# NOPTO46 ZÁKLADY OPTIMALIZÁCIE - SKÚSKA

NAJSKÖR NAHLIADNÍME, ŽE  $\tilde{d}'_0 \geq 0$

PRE  $j \in N'$ ,  $j \neq s$  JE

$$\tilde{d}'_{0j} = \underbrace{\tilde{d}_{0j}}_{\geq 0} - \underbrace{\tilde{d}_{0r}}_{\geq 0} \cdot \frac{ds_j}{ds_r} < 0 \quad \left\{ \begin{array}{l} ds_j \geq 0 \Rightarrow \tilde{d}'_{0j} \geq 0 \\ ds_j < 0, \text{ potom} \\ \tilde{d}_{0j} \geq \tilde{d}_{0r} \cdot \frac{ds_j}{ds_r} \\ \frac{\tilde{d}_{0r}}{|ds_r|} \leq \frac{\tilde{d}_{0j}}{|ds_j|} \end{array} \right.$$

PRETOŽE

$$\tilde{d}'_{0s} = - \frac{\tilde{d}_{0r}}{ds_r} \geq 0 \quad \geq 0 \quad \square$$

DALEJ  $d_{00} = d_{00} - \underbrace{\tilde{d}_{0r}}_{\geq 0} \cdot \frac{ds_0}{ds_r} < 0 \leq d_{00}$

AK NENASTÁVA DEGENERÁCIA, JE  $\tilde{d}_{0r} > 0 \Rightarrow d_{00} < d_{00}$ .  $\square$

ROZPÍŠTE SI TERAZ DO ZLOŽIEK VZTAM  $\bar{y}_{N'}^T - \bar{y}_B^T D' = \tilde{d}'_0^T$ :

$$\forall j \in N' : y_j - \sum_{i \in B'} y_i \cdot d_{ij} = \tilde{d}'_{0j}$$

TJ. PRE  $j \in N'$ ,  $j \neq s$  :

$$1) \quad y_j - \left[ \sum_{i \in B', i \neq r} y_i \cdot (d_{ij} - d_{ir} \cdot \frac{ds_j}{ds_r}) \right] - y_r \cdot \frac{ds_j}{ds_r} = \tilde{d}_{0j} - \tilde{d}_{0r} \cdot \frac{ds_j}{ds_r}$$

A PRE  $j = s$  :

$$2) \quad y_s - \left[ \sum_{i \in B', i \neq r} y_i \cdot \left( -\frac{d_{ir}}{ds_r} \right) \right] - y_r \cdot \frac{1}{ds_r} = -\frac{\tilde{d}_{0r}}{ds_r}$$

$$\hookrightarrow j \in N', j \neq s, (\Rightarrow j \in N, j \neq r)$$

$$(*) = Y_j - \left[ \sum_{i \in B', i \neq r} Y_i \cdot \left( d_{ij} - d_{ir} \frac{ds_j}{ds_r} \right) \right] - Y_r \cdot \frac{ds_j}{ds_r} = \tilde{d}_{0j} - \tilde{d}_{0r} \cdot \frac{ds_j}{ds_r}$$

ZO VZTAHU  $\bar{Y}_N^T - \bar{Y}_B^T D = \tilde{d}_0^T$  VIENE, ŽE PRE  $\forall j \in N$  PLATI:

$$Y_j - \sum_{i \in B} Y_i \cdot d_{ij} = \tilde{d}_{0j}, \quad \text{TJ.}$$

$$Y_j - \left( \sum_{i \in B', i \neq r} Y_i \cdot d_{ij} \right) - Y_s \cdot ds_j = \tilde{d}_{0j}$$

$$\Rightarrow \sum_{i \in B', i \neq r} Y_i \cdot d_{ij} = Y_j - \tilde{d}_{0j} - Y_s \cdot ds_j \quad (\text{AD PRE } j=r)$$

TAKŽE  $(*) = Y_j - \left[ Y_j - \tilde{d}_{0j} - Y_s \cdot ds_j - \frac{ds_j}{ds_r} \cdot (Y_r - \tilde{d}_{0r} - Y_s \cdot ds_r) \right] - Y_r \cdot \frac{ds_j}{ds_r} =$

$$= \tilde{d}_{0j} + \cancel{Y_s \cdot ds_j} + \frac{ds_j}{ds_r} \cdot Y_r - \frac{ds_j}{ds_r} \tilde{d}_{0r} - \cancel{\frac{ds_j}{ds_r} \cdot Y_s \cdot ds_r} - \cancel{Y_r \cdot \frac{ds_j}{ds_r}} =$$

$$= \tilde{d}_{0j} - \tilde{d}_{0r} \cdot \frac{ds_j}{ds_r}$$

LAKKO BY SNE VEDELI ISTI AD OPACNIM SNEROM  $(2a') \rightsquigarrow (2a)$   
(ROBILI SNE IBA EKUIVALENTNE UPRAV)

$$B) j \in N', j = s$$

$$(\bar{x}) = Y_s - \left[ \sum_{i \in B', i \neq r} Y_i \left( -\frac{d_{ir}}{ds_r} \right) \right] - Y_r \cdot \frac{1}{ds_r} = -\frac{\tilde{d}_{0r}}{ds_r}$$

$$(\bar{x}) = Y_s - \left( -\frac{1}{ds_r} \right) \cdot (Y_r - \tilde{d}_{0r} - Y_s \cdot ds_r) - Y_r \cdot \frac{1}{ds_r} =$$

$$= \cancel{Y_s} + \cancel{\frac{Y_r}{ds_r}} - \frac{\tilde{d}_{0r}}{ds_r} - \cancel{\frac{Y_s \cdot ds_r}{ds_r}} - \cancel{Y_r \cdot \frac{1}{ds_r}} = -\frac{\tilde{d}_{0r}}{ds_r}$$

OPAT TAKDEZ PLATI  $(2a') \rightsquigarrow (2a)$

# NOPTO46 ZÁKLADY OPTIMALIZÁČIE - SKÚŠKA

NAKONIEC ESTE MUSÍME UKÁZAŤ <sup>(2a') + (2a) +</sup> <sup>(2b') ~ (2b)</sup>

ROZPÍŠME  $\bar{b}^T \bar{y} = d'_{00} + \bar{y}_{B'}^T \cdot d'_{10}$  DO ZLOŽIEK:

$$(*) \quad \bar{b}^T \bar{y} = d'_{00} + \sum_{i \in B'} y_i \cdot d'_{i0} = \\ = d'_{00} + \left( \sum_{i \in B', i \neq r} y_i \cdot d'_{i0} \right) + y_r \cdot d'_{r0}$$

$$\text{z } \bar{b}^T \bar{y} = d_{00} + \bar{y}_B^T \cdot d_{10} \text{ VĚME, ŽE}$$

$$\bar{b}^T \bar{y} = d_{00} + \sum_{i \in B} y_i \cdot d_{i0} = \\ = d_{00} + \left( \sum_{i \in B', i \neq r} y_i \cdot d_{i0} \right) + y_s \cdot d_{s0}$$

$$\Rightarrow \sum_{i \in B', i \neq r} y_i \cdot d_{i0} = \bar{b}^T \bar{y} - d_{00} - y_s \cdot d_{s0}$$

$$(*) = d'_{00} + \left[ \sum_{i \in B', i \neq r} y_i \cdot \left( d_{i0} - d_{ir} \cdot \frac{d_{s0}}{d_{sr}} \right) \right] + y_r \cdot \frac{d_{s0}}{d_{sr}} =$$

$$= d'_{00} + \left( \bar{b}^T \bar{y} - d_{00} - y_s \cdot d_{s0} \right) -$$

$$- \frac{d_{s0}}{d_{sr}} \cdot \left( y_r - \tilde{d}_{or} - y_s \cdot d_{sr} \right) + y_r \cdot \frac{d_{s0}}{d_{sr}} =$$

$$= \cancel{d_{00}} - \tilde{d}_{or} \cdot \frac{d_{s0}}{d_{sr}} + \bar{b}^T \bar{y} - \cancel{d_{00}} - \cancel{y_s \cdot d_{s0}} - \\ - \frac{d_{s0}}{d_{sr}} \cdot y_r + \tilde{d}_{or} \cdot \frac{d_{s0}}{d_{sr}} + \cancel{y_s \cdot d_{sr} \cdot \frac{d_{s0}}{d_{sr}}} + \cancel{y_r \cdot \frac{d_{s0}}{d_{sr}}}$$

$$= \bar{b}^T \bar{y} \quad \square$$

OPACHÝ SMER  $(2a') + (2b') \rightsquigarrow (2b)$  TAKISTO FUNKUJE.

NOPT 046 ZÁKLADY OPTIMALIZÁCIE - SKÚŠKA

|           |                |                   |           |                     |           |
|-----------|----------------|-------------------|-----------|---------------------|-----------|
|           |                | $r \in N$         |           | $j \in N, j \neq r$ |           |
|           |                | $x_r$             |           | $x_j$               |           |
| $x_0$     | $\tilde{d}'_0$ | $\tilde{d}'_{0r}$ |           | $\tilde{d}'_{0j}$   | $d'_{00}$ |
| $x_1$     | D              |                   |           |                     | $d'_{10}$ |
| $\vdots$  |                |                   |           |                     |           |
| $x_r$     |                |                   | $d'_{rr}$ |                     | $d'_{rj}$ |
| $\vdots$  |                |                   |           |                     |           |
| $x_n$     |                |                   |           |                     |           |
| $x_{n+1}$ |                |                   |           |                     |           |
| $\vdots$  |                |                   |           |                     |           |
| $s \in B$ | $x_s$          |                   | $d'_{sr}$ | $d'_{sj}$           | $d'_{s0}$ |
| $\vdots$  |                |                   |           |                     |           |
| $x_{n+m}$ |                |                   |           |                     |           |

L-TABULKA

|            |         |            |            |            |            |
|------------|---------|------------|------------|------------|------------|
|            |         | $s \in N'$ |            | $x_j$      |            |
|            |         | $x_s$      |            | $x_j$      |            |
| $x_0$      | $d''_0$ | $d''_{0s}$ |            | $d''_{0j}$ | $d''_{00}$ |
| $x_1$      | D'      |            |            |            | $d''_{10}$ |
| $\vdots$   |         |            |            |            |            |
| $x_r$      |         |            | $d''_{rs}$ |            | $d''_{rj}$ |
| $\vdots$   |         |            |            |            |            |
| $x_n$      |         |            |            |            |            |
| $x_{n+1}$  |         |            |            |            |            |
| $\vdots$   |         |            |            |            |            |
| $s \in N'$ | $x_s$   |            | $d''_{ss}$ | $d''_{sj}$ | $d''_{s0}$ |
| $\vdots$   |         |            |            |            |            |
| $x_{n+m}$  |         |            |            |            |            |

$d'_{rs} = \frac{1}{d_{sr}}, d'_{rj} = \frac{d_{sj}}{d_{sr}}, d'_{r0} = \frac{d_{s0}}{d_{sr}}$

$d'_{ss} = -1, d'_{sj} = 0, d'_{s0} = 0$

T. s-TÝ RIADOK JE :

$(0, 0, \dots, -1, \dots, 0, 0)$

↑  
K PÁRENNEJ  $x_s$

PRE  $i \in B, i \neq s, i \neq r$  PLATA PŮVODNÉ TRANS. VZTAMY  
PODOBNE PRE  $\tilde{d}'_0, d'_{00}$

RIADKY  $i \in N, i \neq s, i \neq r$  ZOSTÁVAJÚ ZACHOVANÉ

SPECIÁLNE NULTÝ STÚPEC :

$d'_{00} = d_{00} - \tilde{d}'_{0r} \cdot \frac{d_{s0}}{d_{sr}}$

$d'_{i0} = d_{i0} - d_{ir} \cdot \frac{d_{s0}}{d_{sr}} \quad i \in B, i \neq s, i \neq r$

$d'_{r0} = \frac{d_{s0}}{d_{sr}} = \frac{d_{r0}}{0} - \frac{d_{rr}}{-1} \cdot \frac{d_{s0}}{d_{sr}}$

$d'_{i0} = 0 = d_{i0} - d_{ir} \cdot \frac{d_{s0}}{d_{sr}} \quad i \in N, i \neq s, i \neq r$

$d'_{s0} = 0 = d_{s0} - d_{sr} \cdot \frac{d_{s0}}{d_{sr}}$

$\Rightarrow$  VIDÍME, ŽE  $R'_0 = R_0 - \frac{d_{s0}}{d_{sr}} \cdot R_r$



SPECIÁLNE PRE  $j$ -TY STÚPEC, KDE  $j \in N, j \neq r (\Rightarrow j \neq s)$

$$\tilde{d}'_{0j} = \tilde{d}_{0j} - \tilde{d}_{0r} \cdot \frac{ds_j}{ds_r}$$

$$d'_{rj} = \frac{ds_j}{ds_r} = \underbrace{d_{rj}}_0 - \underbrace{d_{rr}}_{-1} \cdot \frac{ds_j}{ds_r}$$

$$d'_{sj} = 0 = d_{sj} - d_{sr} \cdot \frac{ds_j}{ds_r}$$

$$d'_{ij} = d_{ij} - d_{ir} \cdot \frac{ds_j}{ds_r} \quad i \in B, i \neq s, i \neq r$$

$$d'_{ij} = -\delta_{ij} = d_{ij} - d_{ir} \cdot \frac{ds_j}{ds_r} \quad i \in N, i \neq s, i \neq r$$

a)  $i = j$ , POTON  $d_{ij} = d_{ii} = 1, d_{ir} = 0$

b)  $i \neq j$ , POTON  $d_{ij} = d_{ir} = 0$

TRANSFORMÁCIU V TOTO TVARE MAJME  
POPÍSANÚ VZŤAHLI:

$$\begin{aligned} R'_j &= R_j - \frac{ds_j}{ds_r} \cdot R_r \\ R'_0 &= R_0 - \frac{ds_0}{ds_r} \cdot R_r \\ R'_s &= -\frac{1}{ds_r} \cdot R_r \end{aligned}$$

$$j \in N, j \neq r (\Rightarrow j \neq s)$$

PRE  $R'_s$  JE TOTIŽ:

$$\tilde{d}'_{0s} = -\frac{\tilde{d}_{0r}}{ds_r} \quad d'_{is} = -\frac{d_{ir}}{ds_r} \quad i \in B, i \neq s, i \neq r$$

$$d'_{rs} = \frac{1}{ds_r} = -\frac{d_{rr}}{ds_r} \quad d'_{is} = 0 = -\frac{d_{ir}}{ds_r} \quad i \in N, i \neq s, i \neq r$$

$$d'_{ss} = -1 = -\frac{ds_r}{ds_r} \Rightarrow R'_s = -\frac{1}{ds_r} \cdot R_r$$

NOPTO46 ZÁKLADY OPTIMALIZÁCIE - SKÚŠKA

ÚLOHA CELOČÍSELNÉHO PROGRAMOVANIA

$$\max_M f(x) \quad M'_c = \{x \in \mathbb{R}^n \mid g_i(x) \leq 0, i \in \{1, \dots, m\}, \\ \forall x \in C \subseteq \{1, \dots, n\} : x_x \in \mathbb{Z}\}$$

ZIŠTA' ÚLOHA AK  $C = \{1, \dots, n\}$

ÚLOHA LINEÁRNEHO CELOČÍSELNÉHO PROGR.

$$\max_M c^T x \quad M'_c = \{x \in \mathbb{R}^n \mid Ax \leq b, x \geq 0, \\ \forall x \in C \subseteq \{1, \dots, n\} : x_x \in \mathbb{Z}\}$$

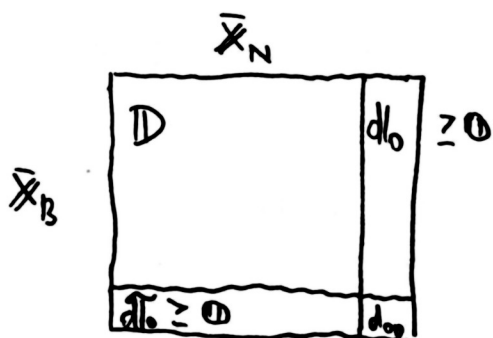
RIEŠITE ČISTÚ ÚLOHU LIN. CELOČ. PROG.

V TVARE

$$(1) \quad \max_M c^T x \quad M'_c = \left\{ \begin{pmatrix} x \\ x' \end{pmatrix} \in \mathbb{Z}^{n+m} \mid Ax + x' = b, x, x' \geq 0 \right\}$$

MYSLENIKA 1. GONORINO ALGORITMU

ÚLOHU (1) PŘEVÉDIETE NA SPOJITÚ, T.  $\begin{pmatrix} x \\ x' \end{pmatrix} \in \mathbb{R}^{n+m}$   
A RIEŠITE POMOČOU DUALNEJ SIMPL. METÓDY  
(PŘEDPOKLADÁME  $c < 0$ )



Z POSL. TABUĽKY, (T.  $d_0 \geq 0$ )  
AK  $(\bar{x}_B, \bar{x}_N) = (d_0, 0) \in M'_c$ ,  
MÁME OPT. RIEŠENIE,

INAK NECH  
 $d_{k0} \notin \mathbb{Z}, k \in B$

PLATÍ  $\bar{x}_B + D \bar{x}_N = d_0$ , T. SPECIÁLNE

$$x_k + \sum_{j \in N} d_{kj} x_j = d_{k0}$$

PRE REALNE  $x \in \mathbb{R}$  NECH  $[x] = \lfloor x \rfloor$ ,  $\{x\} = x - [x] \in \langle 0, 1 \rangle$

DEFINUJEME DELIACU NADROVINU

$$H = \left\{ \begin{pmatrix} x \\ x' \end{pmatrix} \in \mathbb{R}^{n+m} \mid -[d_{k0}] + \sum_{j \in N} [d_{kj}] x_j = 0 \right\}$$

POTOM  $\bar{x}^* \in H^-$  A  $M'_C \subseteq H^+$

PRE  $\bar{x}^* = (\bar{x}_0, \bar{x}_N) = (d_{k0}, 0)$  JE  $\bar{x}_N = 0$

$\Rightarrow$  (KEDZE  $d_{k0} \notin \mathbb{Z} \Rightarrow [d_{k0}] > 0$ )

$$-[d_{k0}] + \sum_{j \in N} [d_{kj}] x_j = -[d_{k0}] < 0$$

NA DRUMEJ STRANE PRE  $\bar{x} \in M'_C$  JE

$$x_k + \sum_{j \in N} d_{kj} x_j = d_{k0}$$

$$\Rightarrow \underbrace{x_k}_{\in \mathbb{Z}} + \underbrace{\sum_{j \in N} [d_{kj}] x_j}_{\in \mathbb{Z}} + \sum_{j \in N} [d_{kj}] x_j = \underbrace{[d_{k0}]}_{\in \mathbb{Z}} + [d_{k0}]$$

$$\Rightarrow -[d_{k0}] + \sum_{j \in N} \underbrace{[d_{kj}]}_{\geq 0} \underbrace{x_j}_{\geq 0} \in \mathbb{Z}$$

$$\Rightarrow -[d_{k0}] + \sum_{j \in N} [d_{kj}] x_j \geq -[d_{k0}] > -1$$

$$\Rightarrow -[d_{k0}] + \sum_{j \in N} [d_{kj}] x_j \geq 0. \Rightarrow \bar{x} \in H^+$$

TÚTO DELIACU NADROVINU MÔŽE ZAMEST DO TABULKY TAK, ŽE PRIDÁME NOVÝ RIADOK

$$z \quad \boxed{\quad -[d_{kj}] \quad} \quad \boxed{\quad -[d_{k0}] \quad}$$

NOVÁ PREMENNA'  $z = -[d_{k0}] - \sum_{j \in N} (-[d_{kj}]) x_j$

MUSÍ SPLŇAŤ  $z \geq 0$

$\Rightarrow$  ZUŽIJE OBOR PRÍP. RIEŠENÍ NA  $M'_C \cap H^+$

NOPTO46 ZÁKLADY OPTIMALIZÁCIE - SKÚŠKA

ℓ-METÓDA (LEXIKOGRAFICKÁ DUALNÁ METÓDA)

RIEŠIŤE  $\max_M c^T x$   $M = \{x \in \mathbb{R}^n \mid Ax \leq b, x \geq 0\}$

TJ.  $\max_{M'} c^T x$   $M' = \left\{ \begin{pmatrix} x \\ x' \end{pmatrix} \in \mathbb{R}^{n+m} \mid Ax + x' = b, x, x' \geq 0 \right\}$

PRÍČOM PREDPOKLADÁME  $c < 0$ ,  $M$  (TJ.  $M'$ ) OHRANIČENÉ, NEDEGENEROVANOSŤ

+ ZAVEDIEME NOVÚ PREMENNÚ  $x_0 = c^T x$

POČATOVNÁ ℓ-TABUĽKA :

$x = (x_1, \dots, x_n)^T$   
 $x' = (x_{n+1}, \dots, x_{n+m})^T$   
 $\bar{c} = \begin{pmatrix} c \\ 0 \end{pmatrix}$   
 $B = \{n+1, \dots, n+m\}$   
 $N = \{1, \dots, n\}$

|           |       |       |     |       |   |
|-----------|-------|-------|-----|-------|---|
|           | $x_1$ | $x_2$ | ... | $x_n$ |   |
| $x_0$     | -     |       |     |       | 0 |
| $x_1$     |       |       |     |       | 0 |
| ⋮         |       |       |     |       |   |
| $x_n$     |       |       |     |       |   |
| $x_{n+1}$ |       |       |     |       | b |
| ⋮         |       |       |     |       |   |
| ⋮         |       |       |     |       |   |
| $x_{n+m}$ | A     |       |     |       |   |

VO VŠEOBECNOM k-TOM KROKU MÁME ℓ-TABUĽKU :

|           |                |  |  |  |          |
|-----------|----------------|--|--|--|----------|
|           | $\bar{x}_N$    |  |  |  |          |
| $x_0$     | $d_0^T \geq 0$ |  |  |  | $d_{00}$ |
| $x_1$     |                |  |  |  |          |
| ⋮         |                |  |  |  |          |
| $x_n$     | D              |  |  |  |          |
| $x_{n+1}$ |                |  |  |  | $d_0$    |
| ⋮         |                |  |  |  |          |
| ⋮         |                |  |  |  |          |
| $x_{n+m}$ |                |  |  |  |          |

PLATÍ:

$$x_0 = \bar{c}^T \bar{x} + d_0^T \bar{x}_N = d_{00}$$

$$\bar{x} + D \bar{x}_N = d_0$$

OD TABUĽKY DOSTANEME SA LÍŠI TÝM, ŽE POSLEDNÝ RIADOK JE PRVÝ ( $x_0$ ) A D OBSAHUJE Maticu -II.

DA SA NAMLIADNUT, ZE TRANSFORMACIA  $\ell$ -TABULKY PODLA PIVOTA  $d_{sr}$  SA RIADI VZTAMNI

$$R'_s = \frac{-1}{d_{sr}} \cdot R_r, \quad R'_j = R_j - \frac{d_{sj}}{d_{sr}} R_r \quad (j \in N, j \neq r), \quad R'_0 = R_0 - \frac{d_{s0}}{d_{sr}} R_r.$$

$\ell$ -TABULKU NAZÝVAME  $\ell$ -NORMÁLNOU  $\Leftrightarrow$   
 $\forall j \in N: R_j > 0$ .

PLATÍ VETA (\*): BAZICKÉ PRÍPUSTNÉ NEDEGEN. RIEŠENIE JE  $\ell$ -OPTIMÁLNE  $\Leftrightarrow$  PRÍSLUŠNÁ TABUĽKA JE  $\ell$ -NORMÁLNA.

KEĎŽE PRE  $\forall \bar{x} \in M'$ :  $\bar{c}^T \bar{x} = d_{00} - \tilde{d}_0^T \bar{x}_N$

PRE KAŽDE  $\bar{x} \in M'_{\text{opt}}$  PLATÍ  $x_j = 0 \quad \forall j \in N: \tilde{d}_{0j} > 0$

TD.  $M'_{\text{opt}} = M' \cap \left\{ \begin{pmatrix} \bar{x} \\ \bar{x}' \end{pmatrix} \in \mathbb{R}^{n+m} \mid x_j = 0 \quad \forall j \in N: \tilde{d}_{0j} > 0 \right\}$

$\Leftarrow$ ) PREDPOKLADÁME, ŽE TABUĽKA JE  $\ell$ -NORMÁLNA

NECH PRE NEJAKÉ  $\bar{x}^0 \in M'_{\text{opt}}$  PLATÍ  $\bar{x}^0 > \bar{x}^*$ ,

KDE  $(\bar{x}_B^*, \bar{x}_N^*) = (d_{00}, 0)$ ,  $d_{00} > 0$  (NEDEGENEROVANOSŤ)

MÔŽME PREDPOKLADAŤ, ŽE  $\bar{x}^0$  JE BAZICKÉ, PRETOŽE SA DA DOKAZAŤ, ŽE V  $M'_{\text{opt}}$  SA NACHADZA  $\ell$ -OPTIMÁLNE BAZICKÉ RIEŠENIE.

( $M'$  JE OHRANIČENÁ)



NOPTO46 ZAKLADY OPTIMALIZÁCIE - SKÚŠKA

PARAMETRICKE PROGRAMOVANIE

(1)  $\min_{M(v)} F(x, \lambda)$ ,  $F: \mathbb{R}^n \times \mathbb{R}^l \rightarrow \mathbb{R}$   $M(v) \subseteq \mathbb{R}^n$   
 $\lambda \in \mathbb{R}^l, v \in \mathbb{R}^m \dots$  PARAMETRE

OBOR RIEŠITEĽNOSTI  $a_{\lambda, v} = \{ (\lambda, v) \in \mathbb{R}^{l \times m} \mid (1) \text{ MA' RIEŠENIE} \}$

AK PRE NEĎAKÉ  $\lambda^0, v^0$  JE  $\min_{M(v^0)} F(x, \lambda^0) = F(x^0, \lambda^0)$

POTOM  $a_{\lambda, v}^0 = \{ (\lambda, v) \in \mathbb{R}^{l \times m} \mid \min_{M(v)} F(x, \lambda) = F(x^0, \lambda) \}$

NAZÝVAME OBOROM STABILITY RIEŠENIA  $x^0$ .

FUNKCIA RIEŠITEĽNOSTI  $\varphi: a_{\lambda, v} \rightarrow \mathbb{R}$

JE DEFINOVANÁ AKO  $\varphi(\lambda, v) = \min_{M(v)} F(x, \lambda)$ .

ÚLOHA LINEÁRNEHO 1-PARAMETRICKÉHO PROGRAMOVANIA S PARAMETROM V CIEĽOVEJ FUNKCII.

$\min_M (c^T + \lambda c^T) x \quad M = \{ x \in \mathbb{R}^n \mid Ax \leq b, x \geq 0 \}$

|       |       |                                 |        |
|-------|-------|---------------------------------|--------|
|       | $x_B$ | $x_N$                           |        |
| $x_B$ |       | D                               | dlo    |
|       | 0     | $c_N(\lambda) - z_N^T(\lambda)$ | $-c_0$ |

$c_N^T(\lambda) - z_N^T(\lambda) =$   
 $= c_N + \lambda c'_N -$   
 $(c_B + \lambda c'_B)^T D =$   
 $= \mu + \lambda \nu$

1. VĚTA L1PP: KEDĚ PRO  $\lambda^0 \exists$  OPTIMÁLNĚ ŘEŠENÍ  $x^0$ ,  
 POTOM  $\exists \underline{\lambda}^0, \bar{\lambda}^0$  TAKÉ, ŽE  
 PRO  $\forall \lambda \in \langle \underline{\lambda}^0, \bar{\lambda}^0 \rangle$  JE  $x^0$  OPT. ŘEŠ.  $x^0 \in \langle \underline{\lambda}^0, \bar{\lambda}^0 \rangle$

PRI NEDEG. ŘEŠENÍ MÁME OBOR STABILITY ŘEŠENIA  $x^0$

2. VĚTA L1PP: KEDĚ PRO  $\lambda^0 \nexists$  OPT. ŘEŠ.,  
 POTOM  $\exists \infty$  (KONVEXNÍ) OTVORENÍ INT.  $J$   
 $\forall \lambda \in J$  NĚEXISTUJE OPT. ŘEŠ.,  
 $x^0 \in J$

DŮSLEDOK: OBOR ŘEŠITELNOSTI L1PP  $A$  JE  
 KONVEXNÍ VRAKETA P.N.

NECH  $x^i$  JSÚ VRCHOLY  $\Gamma$ , TĚ. BAZILIKÉ PRÍP. ŘEŠENIA  
 $A = \bigcup_{i \in P} A^i$

3. VĚTA L1PP:

AK  $\langle \underline{\lambda}^1, \bar{\lambda}^1 \rangle$  JE OBOR STABILITY  $x^1$ .  $\bar{\lambda}^1$  JE KONEČNÉ PONDĚ BUĎ  
 a)  $\forall \lambda > \bar{\lambda}^1$  ÚLOHA NEMÁ OPT. ŘEŠ., ALBO  
 b)  $\exists$  SUS.  $x^2$  S OBORON  $\langle \underline{\lambda}^2, \bar{\lambda}^2 \rangle$ , PŘIČOM  $\bar{\lambda}^1 = \underline{\lambda}^2$

FUNKCIA  $\varphi(\lambda) = \min_{\Gamma} (c^T + \lambda c^T) x$   
 JE KONKÁVNIA (+ PO ČASTIACH LINI. A SPODITA')

$$\lambda_3 = \alpha \lambda_1 + \beta \lambda_2, \quad \alpha, \beta \geq 0 \quad \alpha + \beta = 1$$

$$\begin{aligned} \varphi(\lambda_3) &= \min_{\Gamma} (c^T + (\alpha \lambda_1 + \beta \lambda_2) c^T) x = \\ &= \min_{\Gamma} (\alpha (c^T + \lambda_1 c^T) x + \beta (c^T + \lambda_2 c^T) x) \geq \\ &\geq \alpha \varphi(\lambda_1) + \beta \varphi(\lambda_2). \end{aligned}$$

1/1  
NOPTO46 ZÁKLADY OPTIMALIZÁCIE - SKÚŠKA

LEMMA:  $F(x)$ , KTORÁ MÁ 1. PARC. DERIVÁCIE

(2) NA OTVORENEJ KONVEXNEJ MNOŽINE  $\Gamma$   
JE KONVEXNÁ  $\Leftrightarrow F(x^2) - F(x^1) \geq \nabla F(x^1)^T (x^2 - x^1)$ .

VETA:  $f \in C^2(M)$ ,  $\Gamma$  OTVORENÁ KONVEXNÁ,  
JE KONVEXNÁ  $\Leftrightarrow \nabla^2 f(x)$  JE POZITÍVNE SEMIDEF. NA  $\Gamma$ .

PODĽA TAYLOROVEJ VETY  $\forall x^1, x^2 \in M$ :

$$f(x^2) = f(x^1) + \nabla f(x^1)^T (x^2 - x^1) + (x^2 - x^1)^T \nabla^2 f(x^1 + \theta(x^2 - x^1)) (x^2 - x^1)$$

$\Rightarrow$  (1) PRE  $\forall x^1, x^2 \in \Gamma$  JE  $(x^2 - x^1)^T \nabla^2 f(x^1 + \theta(x^2 - x^1)) (x^2 - x^1) \geq 0$   
PRE SPOR NECH  $\exists x^0 \in M$  A  $v : v^T \nabla^2 f(x^0) v < 0$ .

ZO SPADNOSTI  $\nabla^2 f \Rightarrow \exists \varepsilon > 0 : \mathcal{U}(x^0, \varepsilon) \subseteq M$

A  $\forall x \in \mathcal{U}(x^0, \varepsilon) : v^T \nabla^2 f(x) v < 0$

NECH  $\tilde{x} \in \mathcal{U}(x^0, \varepsilon)$  TAKE, ŽE  $\tilde{x} - x^0 = \rho v$  PRE  $\rho > 0$ .

POTOM  $\forall x \in \mathcal{U}(x^0, \varepsilon) : (\tilde{x} - x^0)^T \nabla^2 f(x) (\tilde{x} - x^0) < 0$ ,  
ČO JE SPOR S (1).

$\Leftarrow$  ZREDNÉ.

$f$  NA OTVORENEJ KONVEXNEJ  $\Gamma$  JE

KVAZIKONVEXNÁ  $\Leftrightarrow \forall x^1, x^2 \in \Gamma \forall \lambda, \beta \geq 0 \lambda + \beta = 1$   
 $f(\lambda x^1 + \beta x^2) \leq \max \{f(x^1), f(x^2)\}$

EXPLICITNE KVAZIKONVEXNÁ  $\Leftrightarrow$  KVAZIKONVEXNÁ &  
 $f(x^1) \neq f(x^2) \Rightarrow \forall \lambda, \beta > 0 \lambda + \beta = 1 : f(\lambda x^1 + \beta x^2) < \max \{f(x^1), f(x^2)\}$

KONVEXNÁ  $\Rightarrow$  EXPLICITNE KVAZIKONVEXNÁ  $\Rightarrow$  KVAZIKONV.

$$f(\lambda x^1 + \beta x^2) \leq \lambda f(x^1) + \beta f(x^2) \leq (\lambda + \beta) \max \{f(x^1), f(x^2)\}.$$

!  $f$  JE KVAZIKONVEXNÁ  $\Leftrightarrow A_\lambda = \{x \in \Gamma \mid f(x) \leq \lambda\}$  JE KONV.  $\forall \lambda \in \mathbb{R}$ .



VĚTA: LOKÁLNĚ MINIMUM EXPLICITNĚ KUVAZIKONV.  
FUNKCIE JE ABSOLÚTNĚ.

DIFERENIOVATELNÁ  $\wedge$  JE

LOKÁLNĚ PSEUDOKONVEXNÁ V BODE  $x^0 \in M$

$$f(x) \leq f(x^0) \Rightarrow \nabla f(x^0)^T (x - x^0) \leq 0$$

$$f(x) < f(x^0) \Rightarrow \nabla f(x^0)^T (x - x^0) < 0$$

PSEUDOKONVEXNÁ, KED JE LOK. PSEUDOKONV.  $\forall x^0 \in M$

ÚČINNĚ MINIMUM  $\nabla f(x^0)^T (x - x^0) \geq 0 \quad \forall x \in M$

$\Rightarrow$  ABSOLÚTNĚ MINIMUM

STACIONÁRNÍ BOD  $\Rightarrow$  ÚČINNĚ MINIMUM

KONVEXNÁ  $\Rightarrow$  PSEUDOKONVEXNÁ (z  $\mathcal{L}$ )

(DEF. PSEUDOKONKÁVNA PSEUDOLINEÁRNA)

NOPT046 ZÁKLADY OPTIMALIZÁCIE - SKÚŠKA

MAŤE ÚLOHU

[ÚLOHA KONVEXNÉHO PROGR.]

$$(1) \min_M f(x) \quad M = \{x \in N \mid g(x) \leq 0\}$$

KDE  $N \subseteq \mathbb{R}^n$  JE KONVEXNÁ <sup>OTVORENÁ</sup>  $g = (g_1, \dots, g_m)^T$

$f, g_i$  SÚ KONVEXNÉ A DIFERENCIOVATEĽNÉ NA  $N$

$\Rightarrow M$  JE KONVEXNÁ SPOJITÁ

LAGRANGEOVA FUNKCIA PRIRADENÁ K (1) JE

$$\phi(x, u) = f(x) + u^T g(x) \quad x \in N, u \in \mathbb{R}^m$$

BOD  $(x_0, u_0)$  SPLŇA KUHNI-TUCKEROVE PODMIENKY  
(JE K-T STACIONÁRNÝ)  $\Leftrightarrow$

$$(1) \quad x_0 \in N, u_0 \geq 0$$

$$(2) \quad \nabla_u \phi(x_0, u_0) \leq 0$$

$$(3) \quad \nabla_x \phi(x_0, u_0) = 0$$

$$(4) \quad \nabla_u \phi(x_0, u_0)^T u_0 = 0$$

$$\phi(x, u) = f(x) + \sum_{i=1}^m u_i \cdot g_i(x)$$

$$\Rightarrow \nabla_u \phi(x_0, u_0) = g(x_0), \quad \nabla_x \phi(x_0, u_0) = \nabla_x f(x_0) + \sum_{i=1}^m u_i \nabla_x g_i(x_0)$$

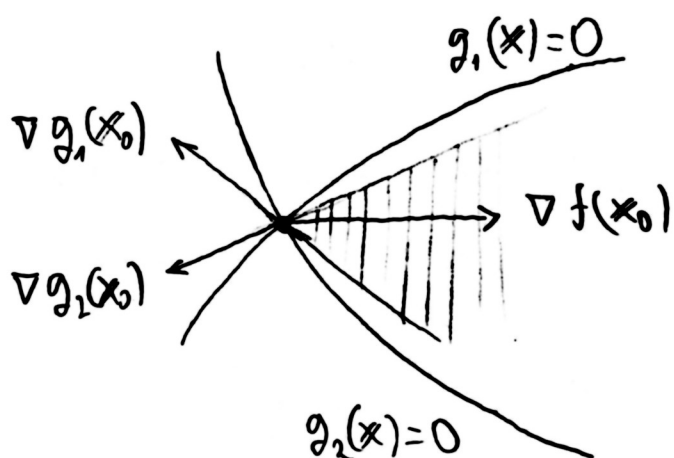
$$\text{Z (2)} \Rightarrow g(x_0) \leq 0 \stackrel{(1)}{\Rightarrow} x_0 \in M$$

$$(4) \Rightarrow \begin{matrix} g(x_0)^T u_0 = 0 \\ \leq 0 \quad \geq 0 \end{matrix} \Rightarrow \forall i \in [m] \quad g_i(x_0) = 0 \vee u_i = 0$$

$$\text{OZNAČŤE } J = \{i \in [m] : g_i(x_0) = 0\}$$

TZV. MNOŽINA INDEXOV AKTÍVNYCH PODMIENOK

$$(3) \Rightarrow \boxed{\nabla f(x_0)} = - \sum_{i=1}^m u_i \nabla g_i(x_0) = \boxed{- \sum_{i \in J} u_i \nabla g_i(x_0)}$$



NECH  $N$  JE KONVEXNÁ OTVORENÁ  $\subseteq \mathbb{R}^n$ ,  
 $f, g_i$  SÚ SPOJITO DIFERENCOVATEĽNÉ A KONVEXNÉ NA  $N$ ,  
 $(x_0, u_0)$  JE K-T STACIONÁRNY BOD.

POTOM  $x_0$  JE OPTIMÁLNE RIEŠENIE ÚLOHY (1)

KONVEXITA  $f$  :  $f(x) - f(x_0) \geq \nabla_x f(x_0)^T (x - x_0)$

KONVEXITA  $g_i$  :  $g_i(x) - g_i(x_0) \geq \nabla_x g_i(x_0)^T (x - x_0) \quad \forall i$

$$f(x) - f(x_0) \geq -u_0^T \nabla g(x_0) \cdot (x - x_0) \geq$$

$$\geq -u_0^T (g(x) - g(x_0)) = -u_0^T g(x) + \underbrace{u_0^T g(x_0)}_{=0}$$

$$\left. \begin{array}{l} \text{KEDŽE } x \in M \Rightarrow x \in N \text{ \& } g(x) \leq 0 \\ (1) \Rightarrow u_0 \geq 0 \end{array} \right\} -u_0^T g(x) \geq 0$$

$$\Rightarrow f(x) \geq f(x_0).$$

NOPTOČE ZÁKLADY OPTIMALIZÁCIE - SKÚŠKADUALITA NIE JE JEDNOZNAČNE DEFINOVANÁLAGRANGEOVA DUALITA

$$c) \max_K \phi(x, u) \quad K = \{x \in N, u \geq 0 \mid \nabla_x \phi(x, u) = 0\}$$

SLABA VETA O DUALITE:

$$\inf_M f(x) \geq \sup_K \phi(x, u)$$

 $M = \emptyset \vee K = \emptyset \Rightarrow$  TVRDENIE PLATÍ.NECH  $x^1 \in M$ ,  $(x^2, u^2) \in K$ . DOKÁŽTE, ŽE  $f(x^1) \geq \phi(x^2, u^2)$ .

KONVEXITA  $f$ :  $f(x^1) - f(x^2) \geq \nabla f(x^2)^T (x^1 - x^2)$

KONVEXITA  $g_i$ :  $g_i(x^1) - g_i(x^2) \geq \nabla g_i(x^2)^T (x^1 - x^2) \quad \forall i$

$$\phi(x, u) = f(x) + u^T g(x)$$

$$\text{z } (x^2, u^2) \in K \Rightarrow \nabla f(x^2)^T + u^{2T} \nabla g(x^2) = 0$$

$$\Rightarrow \underline{\underline{\nabla f(x^2)^T = -u^{2T} \nabla g(x^2)}}$$

$$\begin{aligned} f(x^1) - f(x^2) &\geq -u^{2T} \nabla g(x^2) (x^1 - x^2) \geq -u^{2T} (g(x^1) - g(x^2)) \\ &= -u^{2T} g(x^1) + u^{2T} g(x^2) \end{aligned}$$

KEĎŽE  $u^2 \geq 0$  A  $g(x^1) \leq 0$

$$\Rightarrow f(x^1) \geq f(x^2) + u^{2T} g(x^2)$$

## METÓDA FRANKA A WOLFA

$$\min_M f(x) \quad M = \{x \in \mathbb{R}^n \mid Ax \leq b, x \geq 0\}$$

PREDPOKLADÁME, ŽE  $f$  JE PSEUDOKONVEXNÁ NA  $M$   
ĎALEJ PREDPOKLADÁME, ŽE  $x^T \nabla f(x^r)$  JE  
OHRANIČENÁ NA  $\Pi$  PRE  $\forall x^r \in M$ .

ALGORITHMUS:

1. KROK: RIEŠIME  $\min_M 0 \Rightarrow$  DOSTANEME VÝCHODZIE  $x^1 \in M$ .
2. KROK: MAJME  $x^r \in M$ , RIEŠIME  $\min_M x^T \nabla f(x^r)$   
 $\Rightarrow$  DOSTANEME  $\hat{x}^r \in M$ .  $\Rightarrow \forall x \in M: (\hat{x}^r - x)^T \nabla f(x^r) \leq 0$

1. VETA F&W: AK  $(\hat{x}^r - x^r)^T \nabla f(x^r) = 0$ ,  
POTOM JE  $x^r$  OPTIMÁLNE RIEŠENIE.

$$\hat{x}^r - x = \hat{x}^r + x^r - x^r - x$$

$$\begin{aligned} (\hat{x}^r - x)^T \nabla f(x^r) &= (\hat{x}^r - x^r)^T \nabla f(x^r) + (x^r - x)^T \nabla f(x^r) = \\ &= (x^r - x)^T \nabla f(x^r) \leq 0 \quad \forall x \in M \end{aligned}$$

AK BY  $f(x^0) < f(x^r) \Rightarrow$  Z PSEUDOKONVEXITY

$$\text{BY BOLO } \nabla f(x^r)^T (x^r - x^0) < 0$$

$\Rightarrow$  NUTNE PRE  $\forall x \in \Pi: f(x) \geq f(x^r)$ .

# НОПТОЧЕ ЗАКЛАДЫ ОПТИМИЗАЦИИ - СКУШКА

## VIACKRITERIÁLNA OPTIMALIZÁCIA

(1)  $\max_M f(x) \quad M = \{x \in \mathbb{R}^n \mid g(x) \leq 0\}$   
 $f = (f_1, \dots, f_s)^T, \quad g = (g_1, \dots, g_m)^T$

a) IDEÁLNE RIEŠENIE  $x^* \in M : \forall x \in M : f(x) \leq f(x^*)$

b) DOMINANTNÉ RIEŠENIE :  $\exists i_0 \in \{1, \dots, s\}$   
 RIEŠIT (1) ZNAMENAS RIEŠIT  $\max_M f_{i_0}(x)$

c) EFICIENTNÉ RIEŠENIE

$x^*$  NAZÝVAME EFICIENTNÝM RIEŠENÍM (1)

$\Leftrightarrow \nexists x \in M : f(x) > f(x^*) \quad \dots$  PRÍSL. PN. ORN.  $\varepsilon$

VLASTNÝM EFICIENTNÝM RIEŠENÍM

$\Leftrightarrow \exists \beta > 0 : \forall x \in M \quad \forall i : f_i(x) > f_i(x^*)$   
 $\Rightarrow \exists k : f_k(x) < f_k(x^*) :$   
 $f_i(x) - f_i(x^*) \leq \beta (f_k(x^*) - f_k(x))$

(2) a) KOMPROMISNÉ RIEŠENIE  $f$  PŘEVÁBRANÉ NA SKALÁRNIU  $F$

PRE  $\lambda \in \Lambda = \{\lambda \in \mathbb{R}^s \mid \lambda > 0\}$  PARAMETRICKÝ SKALÁRNY EKVIVALENT

ORNAČTE  $M_{OPT}(\lambda_0) = \{x^* \in M \mid \lambda_0^T f(x^*) = \max_M \lambda_0^T f(x)\}$

PLATÍ  $\bigcup_{\lambda \in \Lambda} M_{OPT}(\lambda_0) \subseteq \varepsilon$ .

NECH  $x^* \in M$  T.  $\exists \lambda_0 > 0 : \forall x \in M : \lambda_0^T (f(x^*) - f(x)) \geq 0$

AK  $x^*$  NIE JE EFIC.  $\Rightarrow \exists x \in M : f(x^*) - f(x) < 0. \quad \zeta$

AD c)

## ALGORITMY DIALÓGU (1. A 2.)

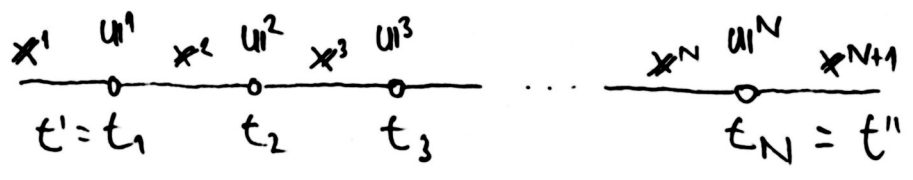
AD d)

- (1) METÓDA GLOBÁLNEJ CIELOVEJ FUNKCIE
- (2) METÓDA FUNKCIE ÚŽITKU
- (3) POROVNÁVANIE 2 FUNKCIÍ
- (4) ...

# NOPT046 ZÁKLADY OPTIMALIZÁCIE - SKÚŠKA

## DYNAMICKÉ PROGRAMOVANIE

SYSTEM



VOPRED DANÉ  
DELENIE  $\langle t', t'' \rangle$

$x^{i+1} = T_i(x^i, u^i)$

$X \subseteq \mathbb{R}^n$  MNOŽINA PRÍPUSTNÝCH STAVOV  
 $U \subseteq \mathbb{R}^m$  MNOŽINA PRÍPUSTNÝCH ROZHODNUTÍ

DISKRÉTNYM DETERMINISTICKÝ ROZHODOVACÍ PROCES  
 $x^1 \in X$

$\forall i \in \{1, \dots, N\} \quad x^{i+1} = T_i(x^i, u^i) \in X$

$(u^1, \dots, u^N)$  JE PRÍPUSTNÁ STRATÉGIA  
MNOŽINA PRÍP. STRATÉGIÍ  $\mathcal{U}(x^1)$

ABY SME DOSTALI ÚLOHU DYN. PROGRAMOVANIA,  
POTREBUJEME CIEĽOVÚ FUNKCIU

$f_1(x^1, u^1), f_2(x^1, x^2, u^1, u^2), \dots, f_N(x^1, \dots, x^N, u^1, \dots, u^N)$

A CHCEME  $\max_{\mathcal{U}(x^1)} f_N(x^1, \dots, x^N, u^1, \dots, u^N)$

MARKOVOVA VLASTNOST:

$$f_N(x^1, \dots, x^N, u^1, \dots, u^N) =$$

$$\Phi \left( f_{N-1}(x^1, \dots, x^{N-1}, u^1, \dots, u^{N-1}), \right.$$

$$\left. \varphi_N(x^N, u^N) \right)$$

NECH  $f_N(x^1, \dots, x^N, u^1, \dots, u^N) = \varphi_1(x^1, u^1) \oplus \dots \oplus \varphi_N(x^N, u^N)$ .



BELLMANOV PRINCÍP OPTIMALITY:

KAŽDA' PODSTRATÉGIA OPTIMÁLNEJ STRATÉGIE JE OPT.

OZNAČME  $U_N(x^1) = \{(u_1^1, \dots, u_1^N)\}$  PRÍP. STRATÉGIE OD  $x^1$  }  
 $U_{N-1}(x^2) = \{(u_1^2, \dots, u_1^N)\}$  PRÍP. STR. OD  $x^2$  }

$$F_N(x^1) = \max_{U(x^1)} \varphi_1(x^1, u_1^1) + \dots + \varphi_N(x^N, u_1^N)$$

$$F_{N-1}(x^2) = \max_{U(x^2)} \varphi_2(x^2, u_1^2) + \dots + \varphi_N(x^N, u_1^N)$$

POTOM  $F_N(x^1) = \max_{u_1^1 \in U} \varphi(x^1, u_1^1) + F_{N-1}(T_1(x^1, u_1^1))$

| X   | $\hat{u}^1$ | $F_N(x^1)$ | $\hat{u}^2$ | $F_{N-1}(x^2)$ | $\hat{u}^N$ | $F_1(x^N)$ |
|-----|-------------|------------|-------------|----------------|-------------|------------|
| $x$ |             |            |             |                | $\hat{u}^N$ | $F_1(x^N)$ |

$$F_1(x^N) = \max_{u_1^N \in U} \varphi_N(x^N, u_1^N) = \varphi_N(x^N, \hat{u}^N)$$

$$F_2(x^{N-1}) = \max_{\substack{u_1^{N-1} \in U \\ T_{N-1}(x^{N-1}, u_1^{N-1}) \in X}} \varphi_{N-1}(x^{N-1}, u_1^{N-1}) + F_1(T_{N-1}(x^{N-1}, u_1^{N-1}))$$

...

NOPTO46 ZÁKLADY OPTIMALIZÁCIE - SKÚSKATEÓRIA HIER

MATICOVÁ HRA 2 HRÁČOV s 0 súčtom

STRATÉGIA PRVEHO HRÁČA  $i \in \{1, \dots, n\}$

STRATÉGIA DRUHÉHO HRÁČA  $j \in \{1, \dots, m\}$

OZNAČME:  $[X] = \{x \in \mathbb{R}^n \mid x \geq 0, \mathbf{1}^T x = 1\}$ ,  
 $[Y] = \{y \in \mathbb{R}^m \mid y \geq 0, \mathbf{1}^T y = 1\}$ .

$x^* \in [X], y^* \in [Y]$  JE OPTIMÁLNA STRATÉGIA PRVEHO, DRUHÉHO HRÁČA, AK PRE  $\forall x \in [X], y \in [Y]$  PLATÍ

$$x^T A y^* \leq x^T A y^* \leq x^T A y.$$

LEMA 1: AK  $(\tilde{x}, \tilde{y}), (\tilde{x}, \tilde{y})$  SÚ 2 OPTIMÁLNE STRATÉGIE, POTOM  $\tilde{x}^T A \tilde{y} = \tilde{x}^T A \tilde{y}$ .

$$\tilde{x}^T A \tilde{y} \leq \tilde{x}^T A \tilde{y} \leq \tilde{x}^T A y^* \leq \tilde{x}^T A y^* \leq \tilde{x}^T A \tilde{y}.$$

OZNAČME  $\alpha = 1 - \min_{i,j} a_{ij}$ . POTOM  $\bar{A} = A + \alpha I > 0$ ,  
 KDE  $I = \mathbf{1}_n \cdot \mathbf{1}_m^T$ .

$$\bar{a}_{ij} = a_{ij} + \alpha \geq \min_{i,j} a_{ij} + \alpha = 1 > 0.$$

VEĽTA 2: NECH JE DANA'  $A \in \mathbb{R}^{n \times m}$ . RIEŠTE

$$(P) \quad \max_M \quad 1^T y \quad M = \{y \in \mathbb{R}^m \mid \bar{A} y \leq 1, y \geq 0\}$$

$$(D) \quad \min_N \quad 1^T x \quad N = \{x \in \mathbb{R}^n \mid \bar{A}^T x \geq 1, x \geq 0\}$$

NECH  $x_0, y_0$  SÚ PRÍSLUŠNÉ OPT. RIEŠENIA. PONOM  
 $x^* = \frac{x_0}{1^T x_0}$ ,  $y^* = \frac{y_0}{1^T y_0}$  SÚ OPT. STRATÉGIE.

DEM A KEĎŽE  $\bar{A} > 0$ , JE  $M$  OHRANIČENÁ  
 $\Rightarrow$  EXISTUJE OPT. RIEŠENIE  $y_0$ , A Z PRINCÍPU  
DUALITY EXISTUJE AJ OPT. RIEŠ.  $x_0$  ÚLOHY (D).

$$\forall x \in [X] \text{ JE } x^T \bar{A} y_0 \leq 1^T x = 1 \Rightarrow x^T \bar{A} y^* \leq \frac{1}{1^T y_0}$$

$$\forall y \in [Y] \text{ JE } x_0^T \bar{A} y \geq 1^T y = 1 \Rightarrow x^*{}^T \bar{A} y \geq \frac{1}{1^T x_0}$$

$$\text{A KEĎŽE } 1^T x_0 = 1^T y_0 \Rightarrow$$

$$x^T \bar{A} y^* \leq x^*{}^T \bar{A} y \quad \forall x \in [X], y \in [Y]$$

□

NOPT046 ZÁKLADY OPTIMALIZÁCIE - SKÚŠKA1. LINEARNE PROGRAMOVANIE

ÚLOHA LIN. PROG. :  $\max_M c^T x \quad M = \{x \in \mathbb{R}^n \mid Ax \leq b, x \geq 0\} \quad (1)$

SIMPLEXOVÁ METÓDA VIZUÁLNE ROVNICOVÝ TVAR

$$\max_{M'} c^T x \quad M' = \{x \in \mathbb{R}^n \mid Ax = b, x \geq 0\} \quad (1')$$

PRÍČOM  $A \in \mathbb{R}^{m \times n}$ , RÁDKY SÚ LIN. NEZÁVISLÉ

BÁZICKÉ PRÍPUSTNÉ RIEŠENIE  $x$  (ÚLOHA (1'))

$x$  JE PRÍPUSTNÉ,  $\exists B \in (\{1, \dots, n\})$ :  $A_B$  JE REG. A  $x_N = 0$ .

LEMMA: PRÍPUSTNÉ  $x$  JE BÁZICKÉ  $\Leftrightarrow$  STĺPCE  $A_k$   
SÚ LIN. NEZÁVISLÉ, KDE  $K = \{j \in \{1, \dots, n\} : x_j > 0\}$  (STEINITZ.)

LEMMA: KEĎ JE ÚČELOVÁ FCA (1') OHRANIČENÁ NA  $M'$ ,  
POTOM PRE KAŽDÉ PRÍP.  $x_0 \exists$  BÁZICKÉ PRÍP.  $\tilde{x} : c^T \tilde{x} \geq c^T x_0$ .

DEGENEROVANÁ ÚLOHA: JEDNÉMU BÁZICKÉMU PRÍPUSTNÉMU  
RIEŠENIU ZODPOVEDÁ VIAC PRÍPUSTNÝCH BÁZÍ  
(PIVOTOVACÍ KROK NEĎENÍ HODNOTU ÚČELOVEJ FUNKCIE,  
NULTÝ STĺPEC NÚTNE OBSAHUJE 0 PRVOK)

SIMPLEXOVÁ TABUĽKA  $T(B)$ ,  $B$  PRÍP. BAZA JE

$$\begin{aligned} x_B &= 1p + 0x_N \\ z &= z_0 + 1r^T x_N \end{aligned}$$

EKVIVAL. S

$$Ax = b$$

$$z = c^T x$$

PRE KAŽDÚ PRÍP. BAZU  $B$  EXISTUJE PRAVE JEDNA  $T(B)$ .

KEĎ JE  $1r \leq 0$ , POTOM JE PRÍSL. BAZ. PRÍP. RIES. OPTIMÁLNE

PIVOTOVACIE PRAVDLÁ: NAJVÄČJÍ KOEFICIENT,

NAJVÄČJÍ PRÍRASTOK,

NAJSTRMŠIA HRANA :

NAJMENŠÍ INDEX = BLANDOVO PRAVDLO

$$\max \frac{c^T (x_{\text{NEW}} - x_{\text{OLD}})}{\|c\| \cdot \|x_{\text{NEW}} - x_{\text{OLD}}\|}$$

NAJMENŠÍ UHOL  
S  $c$

## DUALITA LIN. PROG.

$$(P) \max_M c^T x \quad M = \{x \in \mathbb{R}^n \mid Ax \leq b, x \geq 0\}$$

$$(D) \min_N b^T y \quad N = \{y \in \mathbb{R}^m \mid A^T y \geq c, y \geq 0\}$$

SLABÁ VĚTA O DUALITĚ LIN. PROG.:

$$x \in M, y \in N \Rightarrow c^T x \leq b^T y$$

SPECIÁLNĚ: (P) NEOMRANICĚNÁ  $\Rightarrow$  (D) NEPRÍPUSTNÁ  
(D) —||—  $\Rightarrow$  (P) —||—

SILNÁ VĚTA O DUALITĚ: PRE ÚLOHĚ (P), (D)

NASTANE PRAVE JEDNA Z MOŽNOSTÍ:

- (1) (P) NEPRÍPUSTNÁ, (D) NEPRÍPUSTNÁ
- (2) (P) NEOMRANICĚNÁ, (D) NEPRÍPUSTNÁ
- (3) (P) NEPRÍPUSTNÁ, (D) NEOMRANICĚNÁ
- (4) (P) AŽ (D) PRÍPUSTNÉ OHRANIČENIE,

PRE OPTIMÁLNĚ RIEŠENIA  $x^*, y^*$  PLATÍ:  $c^T x^* = b^T y^*$ .

FARKASOVA LEMMA:  $A \in \mathbb{R}^{m \times n}, b \in \mathbb{R}^m$

POTOM NASTANE PRAVE JEDNA Z MOŽNOSTÍ:

$$(F1): \exists x \in \mathbb{R}^n, x \geq 0: Ax = b$$

$$(F2): \exists y \in \mathbb{R}^m: y^T A \geq 0^T \& y^T b < 0$$

FARKASOVA LEMMA (VARIANTA):  $A \in \mathbb{R}^{m \times n}, b \in \mathbb{R}^m$

$$\exists x \in \mathbb{R}^n, x \geq 0, Ax \leq b \Leftrightarrow$$

$$\forall y \in \mathbb{R}^m, y \geq 0; y^T A \geq 0^T \Rightarrow y^T b \geq 0.$$

# NOPTO46 ZAKLADY OPTIMALIZACIE - SKUSKA

## TABULKA SIMPLEXOVEJ METODY Z NOPTO46

|       |       |     |       |     |     |   |                |
|-------|-------|-----|-------|-----|-----|---|----------------|
|       | $c_B$ |     | $c_N$ |     |     |   |                |
|       | $x_B$ |     | $x_N$ |     |     |   |                |
| $c_B$ | $x_B$ | 1   | 0     | ... | 0   | D | d <sub>0</sub> |
|       |       | 0   | 1     | ... | 0   |   |                |
|       |       | ... | ...   | ... | ... |   |                |
|       |       | 0   | 0     | ... | 1   |   |                |
|       |       | 0   | 0     | ... | 0   |   |                |

min  $c^T x$   
 $M$   
 $M = \{x \in \mathbb{R}^n \mid Ax = b, x \geq 0\}$

$z_N^T = c_B^T \cdot D$

$c_B^T d_0 = c_0$

$Ax = b$   
 $c = c^T x$

JE EKVIV. S:

$(I_m, D) \begin{pmatrix} x_B \\ x_N \end{pmatrix} = d_0$   
 $(0_m^T, c_N^T - z_N^T) \begin{pmatrix} x_B \\ x_N \end{pmatrix} = -c_0 + c$

## TABULKA DUALNEJ SIMPLEXOVEJ METODY Z NOPTO46

(P)  $\max_{x'} c^T x$   $M' = \{ \begin{pmatrix} x \\ x' \end{pmatrix} \in \mathbb{R}^{n+m} \mid Ax + x' = b, \begin{pmatrix} x \\ x' \end{pmatrix} \geq 0 \}$

(D)  $\min_{y'} b^T y$   $N' = \{ \begin{pmatrix} y \\ y' \end{pmatrix} \in \mathbb{R}^{n+m} \mid -A^T y + y' = -c, \begin{pmatrix} y \\ y' \end{pmatrix} \geq 0 \}$

$y^T = \bar{y}^T$   
 $x^T = \bar{x}^T$

$B = \{n+1, \dots, n+m\}$   
 $N = \{1, 2, \dots, n\}$

$\bar{x} = \begin{pmatrix} x \\ x' \end{pmatrix}, \bar{y} = \begin{pmatrix} y \\ y' \end{pmatrix}, \bar{c} = \begin{pmatrix} c \\ 0 \end{pmatrix}, \bar{b} = \begin{pmatrix} 0 \\ b \end{pmatrix}$

1.S.T. DSN:

|             |             |        |   |
|-------------|-------------|--------|---|
| $y$         | $x'$        | A      | b |
| $\bar{y}_B$ | $\bar{x}_B$ |        |   |
|             |             | $-c^T$ | 0 |

$\bar{x}_B + A \bar{x}_N = b$   
 $(-c^T) \bar{x}_N = +0 - \bar{c}^T \bar{x}$

JE EKVIV.  $Ax + x' = b$   
 S:  $-A^T y + y' = -c$

$\bar{y}_N^T - \bar{y}_B^T A = -c^T$   
 $\bar{y}_B^T b = -0 + \bar{b}^T \bar{y}$

V k-TOM KROKU:

$$\begin{array}{c}
 \begin{array}{cc}
 & \begin{array}{c} \bar{x}_N^T \\ \bar{x}_N^T \end{array} \\
 \begin{array}{c} \bar{y}_B \\ \bar{x}_B \end{array} & \begin{array}{|c|c|}
 \hline
 D & d_{l0} \\
 \hline
 \hline
 \bar{d}_0^T \geq 0^T & d_{00} \\
 \hline
 \end{array}
 \end{array}
 \end{array}$$

$$\bar{x}_B + D \bar{x}_N = d_{l0}$$

$$\bar{c}^T \bar{x} = d_{00} - \bar{d}_0^T \bar{x}_N$$

$$\bar{y}_N^T - \bar{y}_B^T D = \bar{d}_0^T$$

$$\bar{b}^T \bar{y} = d_{00} + \bar{y}_B^T d_{l0}$$

JE EKUIV. S:  $\max_{\bar{x}} A\bar{x} + \bar{x}' = b$

JE EKUIV. S:  $\min_{\bar{y}} -A^T \bar{y} + \bar{y}' = -c$

- (1) KEĎ POLOŽÍME  $\bar{x}_N = 0$ , DOSTANEME BAZICKÉ RIEŠENIE (P'):  $(\bar{x}_B, \bar{x}_N)^* = (d_{l0}, 0)$
- (2) KEĎ POLOŽÍME  $\bar{y}_B = 0$ , DOSTANEME BAZICKÉ PRÍPUSTNÉ RIEŠENIE (D'):  $(\bar{y}_B, \bar{y}_N)^* = (0, \bar{d}_0)$ .
- (3) PLATÍ  $\bar{c}^T \bar{x}^* = \bar{b}^T \bar{y}^*$ .

1. VETA DSN: AK  $d_{l0} \geq 0$ , POTOM  $x^*, y^*$  SÚ OPT. R. (P'), (D').

2. VETA DSN: AK  $\exists s \in B : d_{s0} < 0$  a  $\forall j \in N : d_{sj} \geq 0$ , POTOM NEEKZISTUJE OPT. R. (P') ANI (D').

3. VETA DSN:  $s \in B, d_{s0} < 0, r \in N : \frac{d_{or}}{|d_{sr}|} = \min_{j \in N, d_{sj} < 0} \frac{d_{oj}}{|d_{sj}|}$  (KVOLI  $\bar{d}_0^T \geq 0^T$ )

PO TRANSFORMÁCII S PIVOTOM  $d_{sr}$  DOSTANEME TABULKU, V KTOREJ SÚ ZACHOVANÉ VŠETKY VÝŠŠIE UVEDENÉ VZŤAHY,  $d'_{00} \leq d_{00}$ , AK NEDOCHÁDZA K DEGENERÁCII, TAK  $d'_{00} < d_{00}$ .

DSN SA OPLATÍ AŽ KEĎ NA ZAČIATKU  $c \leq 0, b \leq 0$

# NOPT046 ZÁKLADY OPTIMALIZÁCIE - SKÚŠKA

## ℓ-TABULKA

$$(P') \max_{M'} c^T x \quad M' = \left\{ \begin{pmatrix} x \\ x' \end{pmatrix} \in \mathbb{R}^{n+m} \mid Ax + x' = b, \begin{pmatrix} x \\ x' \end{pmatrix} \geq 0 \right\}$$

1. ℓ-T.:

|           |                           |   |
|-----------|---------------------------|---|
| $x_0$     | $\bar{x}_N = x$<br>$-c^T$ | 0 |
| $x_1$     | -II                       | 0 |
| $\vdots$  |                           |   |
| $x_n$     |                           |   |
| $x_{n+1}$ | A                         | b |
| $\vdots$  |                           |   |
| $x_{n+m}$ |                           |   |

$$B = \{n+1, \dots, n+m\}$$

$$N = \{1, 2, \dots, n\}$$

$$\bar{x} = \begin{pmatrix} x \\ x' \end{pmatrix}, \quad \bar{c} = \begin{pmatrix} c \\ 0 \end{pmatrix}$$

PREDPOKLADÁME  $c < 0$  !

V k-TOM KROKU:

|           |                                     |          |
|-----------|-------------------------------------|----------|
| $x_0$     | $\bar{x}_N$<br>$\hat{d}_0^T \geq 0$ | $d_{00}$ |
| $x_1$     | D                                   | $d_{10}$ |
| $\vdots$  |                                     |          |
| $x_n$     |                                     |          |
| $x_{n+1}$ | A                                   |          |
| $\vdots$  |                                     |          |
| $x_{n+m}$ |                                     |          |

PLATA TIE ISTÉ VZŤAHY  
AKO V DSR

D V SEBE NAVIAC OBJAVIJE  
PODSTATKU -II, D VZŤAHY

$$\bar{x}_N + (-II) x_N = 0$$

$$A \quad x_0 = \bar{c}^T \bar{x} = d_{00} - \hat{d}_0^T \bar{x}_N$$

DA SA DOKÁZAŤ, ŽE TRANSFORMÁCIA RODIA PIVOTA dsr.  
KDE SE B, r ∈ N SA RIADI VZŤAHMI

$$R'_s = -\frac{1}{d_{sr}} \cdot R_r$$

$$R'_j = R_j - \frac{d_{sj}}{d_{sr}} \cdot R_r \quad j \in N', j \neq s$$

$$R'_0 = R_0 - \frac{d_{s0}}{d_{sr}} \cdot R_r$$

$$B' = B \setminus \{s\} \cup \{r\}$$

$$N' = N \setminus \{r\} \cup \{s\}$$



LEMMA: PRÍPUSTNÉ NEDEGENEROVANÉ  
BAZICKÉ RIEŠENIE JE  $\ell$ -OPTIMÁLNE  $\Leftrightarrow$   
JENU PRÍSLUŠNÁ  $\ell$ -TABUĽKA JE  $\ell$ -NORMÁLNA.

1. VETA  $\ell$ -METÓDY: AK  $(d_0)_B > 0$  A TAB. JE  $\ell$ -NORMÁLNA  
 $\Rightarrow$  MÁME  $\ell$ -OPT. RIEŠENIE.

2. VETA  $\ell$ -METÓDY: AK  $d_{s_0} < 0$ ,  $d_{s_j} \geq 0 \quad \forall j \in N$ ,  
NEEXISTUJE RIEŠ. ZABANED ÚLOHY

3. VETA  $\ell$ -METÓDY:  $d_{s_0} < 0$ ,

$$\frac{R_e}{|d_{s_1}|} = \text{LEX. MINIMUM} \frac{R_j}{|d_{s_j}|}$$

$j \in N, d_{s_j} < 0$

$\ell$  JE URČENÉ JEDNOZNAČNE, KVOLI -II  
PO TRANSFORMÁCIÍ DOŠTANIEŇE OPÄT  $\ell$ -TABUĽKU

NOPTO46 ZÁKLADY OPTIMALIZÁCIE - SKÚŠKA

1. GOMORIOHO ALGORITMUS

RIEŠINE ÚLOHU:

$$\max_{M'_c} c^T x \quad M'_c = \left\{ \begin{pmatrix} x \\ x' \end{pmatrix} \in \mathbb{R}^{n+m} \mid Ax + x' = b, \begin{pmatrix} x \\ x' \end{pmatrix} \geq 0 \right. \\ \left. x_1, \dots, x_{n+m} \in \mathbb{Z} \right\}$$

ZA PREDPOKLADOV:

- 1)  $c^T x \in \mathbb{Z} \quad \forall \begin{pmatrix} x \\ x' \end{pmatrix} \in M'_c$
- 2)  $M'$  JE OHRANIČENÁ
- 3) V ŽADNOM KROKU NENASTÁVA DEGENERÁCIA
- 4)  $c < 0$

1. KROK : l-METÓDOU RIEŠIME  $\max_{M'} c^T x$

r-TY KROK : l-METÓDOU RIEŠIME

$$\max_{M' \cap \bar{H}_1^+ \cap \dots \cap \bar{H}_r^+} c^T x$$

- a)  $M' \cap \bar{H}_1^+ \cap \dots \cap \bar{H}_{r-1}^+ = \emptyset \Rightarrow M'_c = \emptyset$
- b) AK  $\begin{pmatrix} x \\ x' \end{pmatrix}^* \in M'_c$ , NÁŠU SÚE OPTIMÁLNE RIEŠENIE
- c) EXISTUJE OPT. RIEŠENIE, ALE  $\begin{pmatrix} x \\ x' \end{pmatrix}^* \notin M'_c$

NECH V POSLEDNEJ TABULKE l-METÓDY JE  $i \in B$  PRVÝ INDEX TAKÝ, ŽE  $d_{i0} \notin \mathbb{Z}$

$$H = \left\{ \begin{pmatrix} x \\ x' \end{pmatrix} \in \mathbb{R}^{n+m} \mid -\boxed{d_{i0}} + \sum_{j \in N} \boxed{d_{ij}} x_j = 0 \right\}$$

DEFINUJE SEČNÚ NADROVINU,  $M'_c \subseteq \bar{H}^+$ ,  $\begin{pmatrix} x \\ x' \end{pmatrix}^* \in H^-$ .

ZAVEDIEME  $x_{n+m+r} = -\boxed{d_{i0}} + \sum_{j \in N} \boxed{d_{ij}} x_j$ , T.J. PRIDAŇE RÁDOK

$$x_{n+m+r} \quad \boxed{-d_{i0}} \quad \boxed{-d_{i0}}$$

# METÓDA BRANCH & BOUND

RIEŠIŤE ÚLOHU :

$$\max_{M_C} c^T x \quad M_C = \{x \in \mathbb{R}^n \mid Ax = b, x \geq 0, \\ x_k \in \mathbb{Z} \text{ PRE } k \in C \subset \{1, \dots, n\}\}$$

PREDPOKLADÁME, ŽE

○  $c^T x$  JE OHRANIČENÁ NA  $M$

1. KROK : RIEŠIŤE SPOJITÚ ÚLOHU  $\max_M c^T x$

a)  $M = \emptyset \Rightarrow M_C = \emptyset$

b)  $x^* \in M_C$ , MÁME OPT. RIEŠENIE

c)  $x^* \notin M_C$

NECH  $k \in C$  JE PRVÝ INDEX TAKÝ, ŽE  $x_k^* \notin \mathbb{Z}$

DEFINUJEME  $M_1 = \{x \in M \mid x_k \leq [x_k^*]\}$ ,

$$M_2 = \{x \in M \mid x_k \geq [x_k^*] + 1\}$$

A IDEME NA 2. KROK

2. KROK : RIEŠIŤE

Ⓐ  $\max_{M_1} c^T x$

Ⓑ  $\max_{M_2} c^T x$

A ROZOBĚRIEME JEDNOTLIVÉ PRÍPADY,  
KTORÉ MOŽU NASTAŤ

V PRÍPADE  $M_1$  ZAVÁDZAME PREMENNÚ  $\xi$  :

$$x_k + \xi = [x_k^*] = [d_{k0}]$$

PRÍDOM  $x_k = d_{k0} - \sum_{j \in N} d_{kj} \cdot x_j$

TD.  $\xi = [d_{k0}] - d_{k0} + \sum_{j \in N} d_{kj} \cdot x_j$

ΝΙΟΠΤΟΥΧΕ ΖΑΚΛΑΔΥ ΟΡΤΗΜΑΛΙΖΑΪΣΙΕ - ΣΚΪΣΚΑΠΑΡΑΜΕΤΡΙΚΕΪ ΠΡΟΓΡΑΦΟΒΑΝΙΕ

$$\nabla \quad \min_{M(v)} F(x, \lambda), \quad F: \mathbb{R}^n \times \mathbb{R}^c \rightarrow \mathbb{R},$$

$$\circ \quad \lambda \in \mathbb{R}^c, v \in \mathbb{R}^m, M(v) \subseteq \mathbb{R}^n$$

ΟΒΟΡ ΡΙΕΣΪΤΕΚΝΟΣΤΗ  $\alpha_{\lambda v}$

ΟΒΟΡ ΣΤΑΒΙΛΙΤΥ  $\alpha_{\lambda v}^0$  ΡΙΕΣΕΝΙΑ  $x^0$

ΦΥΝΚΤΙΑ ΡΙΕΣΪΤΕΚΝΟΣΤΗ  $\psi(\lambda, v) = \min_{M(v)} F(x, \lambda)$

ΪΛΟΜΑ ΛΙΝΕΑΡΝΕΗΟ 1-ΠΑΡΑΜΕΤΡΙΚΕΪΗΟ ΠΡΟΓΡΑΦΟΒΑΝΙΑ  
Σ ΠΑΡΑΜΕΤΡΟΝ V ΚΙΕΚΟΒΕΣ ΦΥΝΚΤΙΑ

$$\nabla \quad \min_M (c + \lambda c')^T x, \quad M = \{x \in \mathbb{R}^n \mid Ax \leq b, x \geq 0\}$$

1. ΒΕΤΑ LPP :  $\lambda_1 \in \mathbb{R}$ , ΕΞΙΣΤΩΣΕ ΟΡΤ.  $x^1$

$$\Rightarrow \exists \underline{\lambda}_1 < \bar{\lambda}_1 :$$

(1) ΠΡΕ  $\lambda \in \langle \underline{\lambda}_1, \bar{\lambda}_1 \rangle$  ΪΕ  $x^1$  ΟΡΤ. ΡΙΕΣΪ.

(2)  $\lambda_1 \in \langle \underline{\lambda}_1, \bar{\lambda}_1 \rangle$

(3) ΑΚ  $x^1$  ΝΙΕ ΪΕ ΔΕΚ., ΡΟΤΟΝ ΣΗΕ ΖΪΣΚΑΛΙ ΟΒΟΡ ΣΤΑΒΙΛΙΤΥ

2. ΒΕΤΑ LPP :  $\lambda_0 \in \mathbb{R}$ , ΝΙΕΞΙΣΤΩΣΕ ΟΡΤ. ΡΙΕΣΪ.

$$\Rightarrow \exists \infty \text{ ΟΤΥ. ΙΝΤΕΡΒΑΛ } J :$$

(1) ΠΡΕ  $\lambda \in J$  ΝΕΕΞΙΣΤ. ΟΡΤ. ΡΙΕΣΪ.

(2)  $\lambda_0 \in J$

3. ΒΕΤΑ LPP :  $\bar{\lambda}_1$  ΪΕ ΚΟΝΙΕΚΝΙΕΪ, ΡΟΤΟΝ ΙΒΪ

(1)  $\lambda > \bar{\lambda}_1$  ΝΕΕΞΙΣΤΩΣΕ ΟΡΤ. ΡΙΕΣΪ.

(2) ΕΞΙΣΤΩΣΕ ΣΥΣΕΔΝΪ  $x^2$  Α  $\langle \underline{\lambda}_2, \bar{\lambda}_2 \rangle$

4. ΒΕΤΑ LPP :  $\varphi(\lambda) = \min_M (c + \lambda c')^T x$  ΪΕ ΡΟ ΪΑΣΤΑΧ  
ΛΙΝΕΑΡΝΑ, ΣΡΟΪΠΑΪ Α ΚΟΝΚΑΒΝΑ.

# NELINEÁRNE PROGRAMOVANIE

(2):  $f(x)$ , ktorá má 1. parciálne derivácie  
na otvorenej konvexnej  $M$   
je konvexná  $\Leftrightarrow f(x^2) - f(x^1) \geq \nabla f(x^1)^T (x^2 - x^1)$

LEMA:  $f \in C^2(M)$   $M$  otvorená konvexná  
 $f$  je konvexná  $\Leftrightarrow \nabla^2 f$  je poz. semidefinítaná na  $M$

KVAZIKONVEXNÁ F.C.A.

VZÁDUJE KONVEXNÝ  
OTVORENÝ  $M$

EXPLICITNÉ KVAZIKONV. F.C.A.

$f$  je kvazikonv.  $\Leftrightarrow \forall \alpha \in \mathbb{R} \quad A_\alpha = \{x \in M \mid f(x) \leq \alpha\}$  konv.

PSEUDOKONVEXNÁ F.C.A.

VZÁDUJE DIFERENC.  
FUNKCIE

ÚČINNÉ MINIMUM

## ÚLOHA KONVEXNÉHO PROGRAMOVANIA

$$\min_M f(x) \quad M = \{x \in N \mid g(x) \leq 0\} \quad (1)$$

$f, g_i$  sú konvexné na  $N$ ,  $N$  je konv.  $\subseteq \mathbb{R}^n$

PREDPOKLADÁME, ŽE :

$N$  je konvexná, otvorená

$f, g_i$  sú konv., spojit. diferencovateľné na  $N$

NOPTO46 ZÁKLADY OPTIMALIZÁCIE - JKÚŠKAKUMN-TUCKEROVÉ PODMIENKYDEFINUJEME LAGRANĎOVU FUNKCIU  $K(1)$ 

$$\Phi(x, u) = f(x) + u^T g(x) = f(x) + \sum_{i=1}^m u_i \cdot g_i(x)$$

BOD  $(x_0, u_0)$  JE K-T STACIONÁRNÝ  $\Leftrightarrow$ 

(1)  $x_0 \in N, u_0 \geq 0$

(2)  $\nabla_u \Phi(x_0, u_0) \leq 0$

(3)  $\nabla_x \Phi(x_0, u_0) = 0$

(4)  $\nabla_u \Phi(x_0, u_0)^T \cdot u_0 = 0$

(2)  $\Rightarrow g(x_0) \leq 0 \stackrel{(1)}{\Rightarrow} x_0 \in M$

(3)  $\Rightarrow \nabla f(x_0)^T + u^T \nabla g(x_0) = 0$

(4)  $\Rightarrow \underbrace{g(x_0)^T}_{\leq 0} \cdot \underbrace{u_0}_{\geq 0} = 0 \Rightarrow \forall i \in \{1, \dots, m\} : g_i(x_0) = 0 \vee u_i = 0$   
PODMIENKA KOMPLEMENTARITY

 $J = \{j \in \{1, \dots, m\} \mid g_j(x_0) = 0\}$  PŤNOŽINA INDEXOV  
AKTÍVNYCH PODMIENOK

$$\nabla f(x_0) = - \sum_{j \in J} u_j \nabla g_j(x_0).$$

## LAGRANĎOVA DUALITA

K (1) DEFINUJEME

$$\max_K \Phi(x, u), \quad K = \{(x, u) \mid x \in N, u \geq 0, \nabla_x \Phi(x, u) = 0\}$$

$$\text{PLATÍ: } \inf_M f(x) \geq \sup_K \Phi(x, u)$$

# METÓDA FRANKA - WOLFA

$$\min_M f(x) \quad M = \{x \in \mathbb{R}^n \mid Ax \leq b, x \geq 0\} \quad (1)$$

$f$  JE PSEUDOKONVEXNÁ NA  $M$

$M \neq \emptyset$ ,  $x^T \nabla f(x^r)$  JE ZDOLA OHR. NA  $\Omega$  PRE  $\forall x^r \in \Omega$ .

1. KROK: RIEŠITE  $\min_M 0$ . AK  $M \neq \emptyset$ ,  
DOSTANETE VÝCHODZIE  $x^1 \in M$ .

2. KROK: MAŇTE  $x^r \in M$  A RIEŠITE

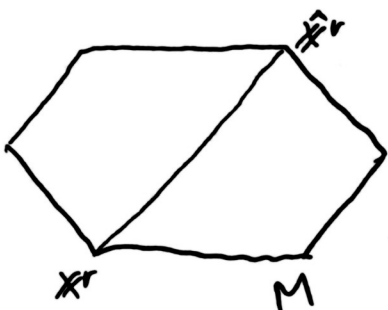
$$\min_M x^T \nabla f(x^r)$$

NAJDETE  $\hat{x}^r$  OPT. RIEŠ.  $\Rightarrow (\hat{x}^r - x)^T \nabla f(x^r) \leq 0 \quad \forall x$

1. VETA F&W:  $(\hat{x}^r - x^r) \nabla f(x^r) = 0$   
 $\Rightarrow x^r$  JE OPT. RIEŠ. (1)

2. VETA F&W:  $(\hat{x}^r - x^r) \nabla f(x^r) < 0$ ,  
 $(\hat{x}^r - x^r) \nabla f(\hat{x}^r) \leq 0$ , POTON  $x^{r+1} := \hat{x}^r$ ,  $f(x^{r+1}) < f(x^r)$

3. VETA F&W:  $(\hat{x}^r - x^r) \nabla f(x^r) < 0$ ,  
 $(\hat{x}^r - x^r) \nabla f(\hat{x}^r) > 0$ , POTON RIEŠITE  
 $\min_{\lambda \in (0,1)} f(x^r + \lambda(\hat{x}^r - x^r))$



NIOPTOYB ZÁKLADY OPTIMALIZÁCIE - SKÚŠKAVIACKRITERIÁLNE PROGRAMOVANIE

$$\nabla \max_{\Omega} f(x) \quad \Omega = \{x \mid g(x) \leq 0\}$$

- a) IDEÁLNE RIEŠENIE
- b) DOMINANTNÉ RIEŠENIE
- c) EFICIENTNÉ RIEŠENIE (UJASNIE) ...  $\varepsilon$
- d) KOMPROMISNÉ RIEŠENIE  $f \rightarrow F$

$$M_{\text{OPT}}(\lambda) = \{x^0 \in \Omega \mid \max_{\Omega} \lambda^T f(x) = \lambda^T f(x^0)\} \quad \lambda > 0$$

$$\bigcup_{\lambda > 0} M_{\text{OPT}}(\lambda) \subset \varepsilon$$

1. ALGORITHMUS DIALÓGU

$$\lambda_0, \lambda_1 > 0, \quad x^0 \in M_{\text{OPT}}(\lambda_0), \quad x^1 \in M_{\text{OPT}}(\lambda_1)$$

RIEŠITE ŪLOMU 1-PAR. PROGRAMOVANIA:

$$\max_x (\lambda_0 + t(\lambda_1 - \lambda_0))^T f(x)$$

2. ALGORITHMUS DIALÓGU

1. NADSKÖR SA POUŽIJE 1. ALG. DIALÓGU  $\Rightarrow x^*$
2. DEF.  $K$  KDE CHCEME ZLEPŠIŤ  $f_i(x^*)$   $\mu_i > 0$
3. DEF.  $M(K, \mu) = \{x \in \Omega \mid f_i(x) \geq f_i(x^*) + \mu_i\}$
4. RIEŠITE  $\max_{M(K, \mu)} \sum_{i \in K} \lambda_i f_i(x)$  1. ALG. DIAL.



d) KONPRONISNÉ RIEŠENIE:

(1) INFO O PREF. UŽÍV. NEDOSTANEME  
METÓDA GLOBALNEJ CIELOVEJ FUNKCIE

$$\min_n \sum \left( \frac{f_i^* - f_i(x)}{f_i^*} \right)^p \quad \max_n f_i$$

(2) INFO DOJANEME

FUNKCIA ÚŽITKU  $w^T f$

(3) INFO POČAS VÝPOČTU

(4) INFO AŽ PO UKONČENÍ VÝPOČTU